

# E4000 CONTROLLER

## BEDIENUNGSANLEITUNG

OM-KK0905DE 000



# INHALT

---

<b>WICHTIGE ANWEISUNGEN UND WARNUNGEN - Elektrische Geräte</b> .....	<b>S. 2</b>
<b>1. VORSICHTSMASSREGELN FÜR HANDHABUNG UND BETRIEB</b> .....	<b>S. 3</b>
<b>2. GRUNDPAKET</b> .....	<b>S. 6</b>
<b>3. GARANTIE</b> .....	<b>S. 6</b>
<b>4. KONTAKT</b> .....	<b>S. 7</b>
<b>5. MERKMALE</b> .....	<b>S. 8</b>
<b>6. TECHNISCHE DATEN UND ABMESSUNGEN</b> .....	<b>S. 8</b>
<b>7. SYSTEMDARSTELLUNG</b> .....	<b>S. 11</b>
<b>8. DREHMOMENT-EIGENSCHAFTEN</b> .....	<b>S. 11</b>
<b>9. TEILENAMEN</b> .....	<b>S. 12</b>
<b>10. INSTALLATION VON HALTERUNG UND GUMMIPOLSTER</b> .....	<b>S. 15</b>
<b>11. STROMKABELVERBINDUNG</b> .....	<b>S. 17</b>
<b>12. MOTORKABELVERBINDUNG</b> .....	<b>S. 18</b>
<b>13. LUFTSCHLAUCHVERBINDUNG</b> .....	<b>S. 19</b>
<b>14. AUSTAUSCHEN DES BEDIENFELDS</b> .....	<b>S. 20</b>
<b>15. BETRIEBSVERFAHREN</b> .....	<b>S. 21</b>
<b>16. EXTERNER EINGANG/AUSGANG-ANSCHLUSS</b> .....	<b>S. 23</b>
<b>17. SCHUTZFUNKTION</b> .....	<b>S. 35</b>
<b>18. EINSTELLUNG DER BETRIEBSPARAMETER</b> .....	<b>S. 38</b>
<b>19. FUNKTION ZUM ZURÜCKSETZEN DER BEDIENFELDEINSTELLUNGEN</b> .....	<b>S. 46</b>
<b>20. EINLAUFVERFAHREN</b> .....	<b>S. 46</b>
<b>21. OPTIONALE GERÄTE FÜR DEN CONTROLLER</b> .....	<b>S. 46</b>
<b>22. WARTUNG</b> .....	<b>S. 48</b>
<b>23. STÖRUNGSSUCHE</b> .....	<b>S. 51</b>
<b>24. ENTSORGUNG DES CONTROLLERS</b> .....	<b>S. 52</b>

# **WICHTIGE ANWEISUNGEN UND WARNUNGEN - Elektrische Geräte**

---

## **WARNUNG!**

Bei Verwendung elektrischer Werkzeuge müssen immer grundlegende Sicherheitsregeln beachtet werden, um die Gefahr von Bränden, elektrischen Schlägen und Verletzungen zu vermeiden. Lesen Sie diese Anweisungen vor dem Betrieb des Produkts gründlich durch und bewahren Sie sie zur späteren Bezugnahme auf.

## **A. ANWEISUNGEN ZUR ERDUNG**

1. Bei einer Fehlfunktion oder Geräteversagen bietet die Erdung den Weg des geringsten Widerstands für elektrischen Strom, um die Gefahr elektrischer Schläge zu verringern. Dieses Werkzeug ist mit einem Stromkabel mit Erdleitung ausgestattet.
2. Falscher Anschluss des Erdleiters kann zu elektrischen Schlägen führen. Der Leiter mit einer grünen Isolierung mit gelben Streifen ist der Erdleiter. Wenn Reparatur oder Austausch des Stromkabels oder Steckers erforderlich ist, schließen Sie den Erdleiter auf keinen Fall an einen stromführenden Kontakt an.
3. Ziehen Sie einen qualifizierten Elektriker oder Wartungstechniker zu Rat, wenn die Erdungsanweisungen unklar sind oder wenn Zweifel bestehen, ob das Werkzeug richtig geerdet ist.
4. Beschädigte oder verschlissene elektrische Kabel müssen sofort repariert werden.




## **B. ANDERE WARNHINWEISE**

1. Lesen Sie zu Ihrer eigenen Sicherheit die Bedienungsanleitung vor der Programmierung dieses Werkzeugs gründlich durch.
2. Gerissene Spannzange oder Überwurfmutter müssen sofort ersetzt werden.
3. Die Überwurfmutter darf nicht zu fest angezogen werden.
4. Verwenden Sie nur von NAKANISHI hergestellte Spannzange und Achsen für Schleif- und Sägeanwendungen.
5. ENTFERNEN SIE EINSTELLSCHLÜSSEL UND SCHRAUBENSCHLÜSSEL. Prüfen Sie immer, ob Einstell- und Schraubenschlüssel vom Werkzeug abgenommen sind, bevor der Hauptstromschalter der Einheit eingeschaltet wird.
6. DEN ARBEITSBEREICH SAUBER HALTEN. Vollgestellte Arbeitsbereiche und Werkbänke erhöhen die Gefahr von Unfällen.
7. NICHT IN GEFÄHRLICHEN UMGEBUNGEN VERWENDEN. Verwenden Sie elektrische Werkzeuge nicht an feuchten oder nassen Orten und schützen Sie sie vor Regen.
8. Den Arbeitsbereich gut beleuchtet halten.
9. Bei versehentlichem Starten besteht Verletzungsgefahr. Nicht an Orten verwenden, wo Kinder in der Nähe sind.
10. DAS WERKZEUG NICHT GEWALTSAM BEHANDELN. Verwenden Sie ein Werkzeug niemals für Aufgaben, für die es nicht bestimmt ist.
11. DAS RICHTIGE WERKZEUG VERWENDEN. Verwenden Sie Werkzeuge oder Ansätze nicht gewaltsam für Aufgaben, für die sie nicht bestimmt sind.
12. RICHTIGE ARBEITSKLEIDUNG TRAGEN. Tragen Sie keine lockeren Kleidungsstücke, Handschuhe, Schlips, Ringe, Armbänder oder Schmuckstücke, damit sich diese nicht in bewegenden oder drehenden Teilen verfangen können. Rutschfestes Schuhwerk wird empfohlen. Lange Haare müssen mit einem Haarnetz o. ä. zusammengehalten werden.
13. IMMER SCHUTZBRILLEN TRAGEN. Normale Brillen bieten nur begrenzten Schutz für die Augen; sie sind NICHT als Schutzbrillen geeignet. Verwenden Sie außerdem eine Gesichts- oder Staubmaske, wenn der Schneidvorgang Staub verursacht.
14. DAS WERKSTÜCK SICHERN. Verwenden Sie Spannvorrichtungen oder Schraubstöcke, um das Werkstück sicher zu halten.
15. WERKZEUGE VORSICHTIG BEHANDELN. Halten Sie Werkzeuge immer scharf und sauber, um beste Leistung zu erzielen und Verletzungsgefahr zu minimieren. Befolgen Sie immer die Anweisungen zum Wechseln von Zubehörteilen.
16. WERKZEUGE vor der Wartung oder beim Wechseln von Zubehörteilen wie Klingen, Schneidvorrichtungen usw., immer von der Stromversorgung TRENNEN.
17. DIE GEFAHR VERSEHENTLICHEN STARTS VERRINGERN. Stellen Sie sicher, dass der Hauptstromschalter vor dem Anschließen des Netzkabels in AUS-Stellung ist.
18. NIEMALS WERKZEUGE UNBEAUF SICHTIGT LAUFEN LASSEN. DIE STROMVERSORGUNG AUSSCHALTEN. Lassen Sie das Werkzeug nicht unbeaufsichtigt, bevor es vollständig zum Stillstand gekommen ist.
19. Für empfohlene Betriebsdrehzahlen für verschiedene Anwendungen befolgen Sie die Empfehlungen des Herstellers des Schneidwerkzeugs.
20. Um den CONTROLLER E4000 oder die elektrische Verkabelung vor einem möglichen Kurzschluss zu schützen, bringen Sie einen Leistungsschalter (MCCB) zwischen der Stromquelle und der Wechselstrom-Eingangsklemmenleiste des CONTROLLERS E4000 an. Wählen Sie einen Leistungsschalter mit einer Strombelastbarkeit von 10 A.
21. Wenn Sie den Schutzrelaiskasten verwenden, schließen Sie den Schutzrelaiskasten an den CONTROLLER E4000 an. Auf diese Weise wird der äußere Kasten des Schutzrelaiskastens geerdet und das System vor Stromschlag geschützt.

Herzlichen Glückwunsch zum Kauf des E4000 Ultrapräzisions-, Hochgeschwindigkeits-Spindel-systems. Das System E4000 wurde zur Verwendung auf CNC-Dreh- und Fräsmaschinen, Robotern, NC-Drehmaschinen und Spezialmaschinen entworfen. Dieses System verwendet Luft zum Kühlen des Motors und zum Spülen der Spindel. Verwenden Sie eine NAKANISHI Wartungseinheit, um sicherzustellen, dass saubere, trockene, richtig regulierte Luft zu Motor und Spindel geführt wird. Das System E4000 kann mit Kühl- und Schneidflüssigkeiten gekühlt werden. Bitte lesen Sie diese Bedienungsanleitung vor Gebrauch sorgfältig durch. Lesen Sie auch die Bedienungsanleitungen <Bürstenloser Motor>, <Spindel> und <Wartungseinheit>. Bewahren Sie diese Bedienungsanleitung gut erreichbar an sicherer Stelle zum Nachschlagen auf.

## 1. VORSICHTSMASREGELN FÜR HANDHABUNG UND BETRIEB

- Lesen Sie diese Warnungen und Vorsichtsmaßnahmen sorgfältig und verwenden Sie das Gerät nur in der vorgesehenen Weise.
- Diese Warnungen und Vorsichtsmaßnahmen sollen mögliche Gefahren vermeiden, die zu Verletzungen des Bedieners oder Schäden am Gerät führen können. Sie sind wie folgt entsprechend dem Grad der Gefahr klassifiziert.

Klasse	Grad der Gefahr
 <b>GEFAHR</b>	<b>Vorhandensein einer Gefahr, die zu Unfällen mit schweren Verletzungen, möglicherweise mit Todesfolge, führen können, wenn die Sicherheitsanweisungen missachtet werden.</b>
 <b>WARNUNG</b>	<b>Vorhandensein einer Gefahr, die zu Unfällen mit Verletzungen oder Sachschäden führen können, wenn die Sicherheitsanweisungen missachtet werden.</b>
 <b>VORSICHT</b>	<b>Vorhandensein einer Gefahr, die zu Unfällen mit leichten oder mittelschweren Verletzungen oder Sachschäden führen können, wenn die Sicherheitsanweisungen missachtet werden.</b>

### **GEFAHR**

- ① **NAKANISHI warnt alle Endbenutzer, das Netzkabel, das Motorkabel, die Schutzabdeckungen A und B oder die Optionen nicht zu entfernen, während die Steuerung eingeschaltet ist oder wenn das Hauptnetz-kabel mit Strom versorgt wird. Trennen Sie die Hauptstromversorgung von der Stromquelle, bevor Sie das Netzkabel, das Motorkabel, die Schutzabdeckungen A und B oder die Optionen entfernen. Die Nichtbeachten dieser Anweisungen kann zu schweren Verletzungen oder zum Tod durch Stromschlag führen.**
- ② **Bringen Sie die Schutzabdeckungen A und B vor dem Gebrauch an. Das versehentliche Berühren einer Stromanschlussklemme kann zu tödlichen oder schweren Verletzungen durch Stromschlag führen.**
- ③ **Stellen Sie vor Verdrahtungsarbeiten sicher, dass die Eingangsstromversorgung ausgeschaltet ist. Wenn die Eingangsstromversorgung eingeschaltet ist, kann dies zu tödlichen oder schweren Verletzungen durch Stromschlag führen.**
- ④ **Stellen Sie sicher, dass das Erdungskabel mit der Erdung verbunden ist. Eine unzureichende Erdung kann einen Stromschlag oder eine Fehlfunktion verursachen.**
- ⑤ **Achten Sie darauf, dass Sie das Erdungskabel des Netzkabels an der Klemmenleiste für den Netzeingang (Erdungsmarkierung) verbinden. Eine unzureichende Erdung kann einen Stromschlag, einen Brand oder eine Fehlfunktion verursachen.**

### **WARNUNG**

- ① **Der CONTROLLER ist kein Handwerkzeug. Er ist zur Verwendung mit einer CNC-Drehmaschine oder Spezialmaschine entworfen.**
- ② **Berühren Sie das Schneidwerkzeug nicht, während sich die Spindel und das Werkzeug drehen. Das ist sehr gefährlich.**
- ③ **Tragen Sie eine Schutzbrille, eine Staubmaske und verwenden Sie eine Schutzabdeckung im Spindelbereich, wenn sich die Spindel dreht.**
- ④ **Niemals den Netzkabelstecker und Motorkabelstecker mit nassen Händen berühren. Dabei besteht die Gefahr eines elektrischen Schlags.**

## **WARNUNG**

- ⑤ **Niemals den CONTROLLER und Motor oder Spindel bedienen oder handhaben, bevor Sie die Bedienungsanleitung jeder Komponente gründlich gelesen und die sichere Bedienung bestätigt haben.**
  - 1) **Um Verletzungen/Schäden zu vermeiden, prüfen Sie den CONTROLLER, die Motor-Spindel-Baugruppe und das Schneidwerkzeug auf richtige Installation und bedienen Sie erst dann den CONTROLLER, den Motor und die Spindel.**
  - 2) **Schalten Sie vor dem Trennen des CONTROLLERS oder der Motorspindel immer die Stromversorgung AUS und schalten die Druckluftversorgung zum CONTROLLER AUS. Danach können der Motor und die Spindel des CONTROLLERS sicher entfernt werden.**
- ⑥ **Nicht in gefährlichen Umgebungen verwenden. Schützen Sie den CONTROLLER vor Feuchtigkeit und anderen Verunreinigungen. Wenn der CONTROLLER nicht geschützt wird, besteht die Gefahr von Schäden an internen Komponenten und Unfällen mit Verletzungen.**
- ⑦ **Um den CONTROLLER oder die elektrische Verkabelung vor einem möglichen Kurzschluss zu schützen, bringen Sie einen Leistungsschalter (MCCB) zwischen der Stromquelle und der Wechselstrom-Eingangsklemmenleiste des CONTROLLERS an. Wählen Sie einen Leistungsschalter mit einer Strombelastbarkeit von 10 A.**
- ⑧ **Prüfen Sie, ob die Versorgungsspannung der für den CONTROLLER angegebenen Nennspannung entspricht.**
- ⑨ **Wenn Sie den Schutzrelaiskasten E4000 verwenden, schließen Sie den Schutzrelaiskasten E4000 an den CONTROLLER E4000 an. Auf diese Weise wird der äußere Kasten des Schutzrelaiskastens E4000 geerdet und das System vor Stromschlag geschützt.**
- ⑩ **Beim Installieren eines Werkzeugs ziehen Sie die Spannzange richtig fest und prüfen die Spannzange und die Überwurfmutter vor der Verwendung erneut. Die Spannzange darf nicht zu fest angezogen werden. Dies kann zu Schäden an der Spindel führen.**
- ⑪ **Verwenden Sie keine verbogenen, gebrochenen, gekerbten, unausgewuchteten oder minderwertigen Werkzeuge, da dabei die Gefahr von Bersten oder Explodieren besteht. Die Verwendung von Werkzeugen mit Rissen oder einem verbogenen Schaft führt zu Unfällen mit Verletzungsgefahr für den Bediener. Bei Verwendung eines neuen Werkzeugs drehen Sie dies zur Sicherheit zuerst bei niedriger Geschwindigkeit und steigern die Geschwindigkeit dann allmählich.**
- ⑫ **Die maximal zulässige Werkzeugdrehzahl darf nicht überschritten werden. Bleiben Sie aus Sicherheitsgründen immer unter der maximal zulässigen Drehzahl.**
- ⑬ **Wenden Sie keine übertriebene Kraft an. Dabei besteht die Gefahr von Werkzeugschlupf, Verletzungen des Bedieners oder Verlust der Konzentrität und Präzision.**
- ⑭ **Stellen Sie bei der Installation des Motors und der Spindel sicher, dass der Hauptstromschalter des CONTROLLERS vor der Installation ausgeschaltet ist.**
- ⑮ **Stellen Sie bei der Installation der Motorspindel auf einem festen Sockel sicher, dass der Sockel geerdet ist, um die Gefahr eines Stromschlags zu vermeiden.**

## **ACHTUNG**

- ① **Motorkühlung und Spindelkühlluft sind für den ordnungsgemäßen Betrieb des Systems erforderlich.**
- ② **Die Eingangsluftleitung muss an den Lufteingangsanschluss vorne am CONTROLLER angeschlossen werden. Der Luftdruck muss zwischen 0,2 - 0,35 MPa liegen.**
- ③ **Der bürstenlose Motor und die Spindel erfordern Luft für Kühlung und zum Spülen. Stellen Sie sicher, dass die Versorgungsluft sauber und trocken ist. Durch Eindringen von Staub, Feuchtigkeit und anderen Verunreinigungen in den Motor und die Spindel des CONTROLLERS werden die internen Bauteile beschädigt.**
- ④ **Wenn Wasser oder Öl in den CONTROLLER eindringen kann, kann der CONTROLLER ausfallen.**
- ⑤ **Motor, Spindel oder CONTROLLER dürfen nicht angeschlagen, fallengelassen oder jeglichen Erschütterungen ausgesetzt werden. Dadurch können interne Bauteile beschädigt und Fehlfunktionen hervorgerufen werden.**
- ⑥ **Motor oder Spindel des CONTROLLERS nicht zerlegen, modifizieren oder zu reparieren versuchen, da dadurch interne Bauteile beschädigt werden können. Im Inneren befinden sich keine vom Anwender zu wartenden Teilen.**

## **ACHTUNG**


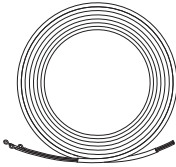
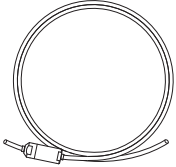





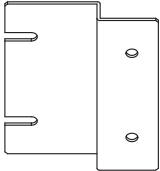
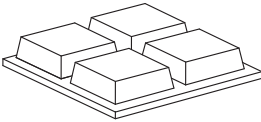


- ⑦ Der Motor stoppt abrupt, wenn die Fehler-LED leuchtet oder ein Fehler-Ausgabesignal erzeugt wird. Die Ursache der Fehlfunktion vor fortgesetzter Verwendung prüfen und korrigieren. Wenn das Problem nicht behoben wird, besteht die Gefahr von Schäden am Motor und der Spindel des CONTROLLERS.
- ⑧ Wenn die Warn-LED am CONTROLLER blinkt, liegen Bedingungen vor, die zu einem gefährlichen Betrieb führen können. Prüfen Sie die Betriebsbedingungen und setzen Sie die Verwendung erst fort, nachdem das Problem behoben ist.
- ⑨ Wenn der CONTROLLER kontinuierlich betrieben wird, siehe kontinuierlicher Bereich auf der Drehmomenteigenschaften-Kurve und prüfen Sie die Lastüberwachungs-LED für maximale Leistung (3 grüne LEDs).
- ⑩ Installieren Sie den CONTROLLER nicht neben HF-Störquellen, da Fehlfunktionen auftreten können.
- ⑪ Falls der CONTROLLER oder die Motorspindel Rauch, Geräusche oder ungewöhnliche Gerüche erzeugt, schalten Sie sofort mit dem Hauptstromschalter die Stromversorgung aus.
- ⑫ Legen Sie keine Gegenstände auf den CONTROLLER.
- ⑬ Stellen Sie den CONTROLLER bei der Installation niemals in Bereichen auf, in denen Vibrationen und Stöße vorhanden oder möglich sind. Dies kann zu einer Fehlfunktion führen.
- ⑭ Stellen Sie den CONTROLLER nicht in der Nähe von Wärmequellen auf. Die Temperatur im CONTROLLER steigt an, was zu einem Ausfall des CONTROLLER führt.
- ⑮ Schließen Sie die runden Anschlussfahnen des Netzkabels fest an die AC-Stromeingangsklemme des CONTROLLERS an.
- ⑯ Treffen Sie bei Verwendung an Orten mit schlechten Strombedingungen Maßnahmen, um eine zugeführte Eingangsleistung innerhalb der angegebenen Spannungsschwankungen zu ermöglichen.
- ⑰ Bringen Sie die mitgelieferte Anschlussabdeckung zur Sicherheit und zum Staubschutz an, wenn der Eingang/Ausgang-Anschluss A, B oder der EMG-Anschluss nicht verwendet wird.
- ⑱ Drücken Sie die Schalter auf dem Bedienfeld des CONTROLLERS nicht mit einem spitzen Werkzeug.
- ⑲ Wenn ein CONTROLLER entsorgt werden muss, müssen alle geltenden Vorschriften und Gesetze bezüglich richtiger Entsorgung als Industrieabfall befolgt werden.
- ⑳ Vor dem Ersetzen des Werkzeuges müssen die Spannzange und die Überwurfmutter sowie das Innere der Spindel gereinigt werden. Wenn Erdpartikel oder Metallspäne am Spindelinneren oder an der Spannzange anhaften, können Schäden an der Spannzange oder der Spindel durch Präzisionsverlust auftreten.
- ㉑ Immer den Werkzeugschaft und den Spindelkonus vor dem Installieren des Werkzeuges in der Maschine reinigen.
- ㉒ Beim Bemessen der richtigen Spannzangengröße für den Werkzeugschaftdurchmesser wird eine Toleranz von +0 ~ -0,01 mm empfohlen. Ein Werkzeugschaft innerhalb des Bereichs von +0 ~ -0,1 mm kann montiert werden, aber dabei besteht die Gefahr schlechter Konzentrität oder unzureichender Werkzeugschaft-Greifkraft.
- ㉓ Wählen Sie geeignete Produkte oder Werkzeuge für alle Anwendungen. Überschreiten Sie nicht die Kapazitäten von Spindel oder Werkzeugen.
- ㉔ Kühlmittelspray muss sorgfältig auf das Werkzeug gerichtet werden. Nicht direkt auf den Motor- und Spindelkörper sprühen.
- ㉕ Beenden Sie die Arbeit sofort, wenn anormale Drehung oder ungewöhnliche Vibrationen auftreten. Wenn Vibrationen auftreten, ziehen Sie die Inhalte auf Seite S. 51 "23. STÖRUNGSSUCHE" zu Rate.
- ㉖ Immer vor und nach dem Betrieb prüfen, ob das Werkzeug, Spannzange oder die Überwurfmutter beschädigt sind.
- ㉗ Nach der Installation, Reparatur, dem ersten Betrieb oder langem Nichtbetrieb befolgen Sie die Anweisungen in der Bedienungsanleitung der Spindel/Motorspindel im Kapitel "EINLAUFVERFAHREN". Beim Prüfen der Spindel dürfen keine Vibrationen und ungewöhnlichen Geräusche festgestellt werden.

## 2. GRUNDPAKET

Überprüfen Sie beim Öffnen der Verpackung, ob alle unter "Tabelle 1. Inhalt der Packliste" aufgeführten Artikel enthalten sind.

Falls irgendein Artikel fehlt, wenden Sie sich entweder an NAKANISHI (siehe Abschnitt "4. KONTAKT") ODER Ihren Händler vor Ort.

Tabelle 1. Inhalt der Packliste

<p>CONTROLLER E4000 Hauptgehäuse • • 1 Stck.</p> 	<p>Netzkabel (4 m) • • 1 Stck.</p> 	<p>φ6 mm Luftschlauch mit Filter (2 m) • • 1 Stck.</p> 
<p>Anschlusskappe A • • 1 Stck.</p> 	<p>Anschlusskappe B • • 1 Stck.</p> 	<p>Anschlusskappe EMG • • 1 Stck.</p> 
<p>Anschlussabdeckung A • • 1 Stck.</p> 	<p>Anschlussabdeckung B • • 1 Stck.</p> 	<p>Halter • • 4 Stck.</p> 
<p>Gummipolster (4 Stck.) • • 1 Satz</p> 	<p>Bedienungsanleitung • • 1 Satz</p> 	<p>WARNUNG/Fehlercode-Aufkleber • • 1 Satz</p> 

\* Die Anschlusskappe A/B, die Anschlusskappe EMG und die Anschlussabdeckung A/B sind am CONTROLLER angebracht.

## 3. GARANTIE

Wir gewähren eine eingeschränkte Garantie auf unsere Produkte. Wir reparieren oder ersetzen die Produkte, wenn die Fehlerursache auf die folgenden Herstellermängel zurückzuführen ist. Bitte kontaktieren Sie uns oder Ihren lokalen Vertriebspartner für weitere Informationen.

- (1) Herstellungsfehler.
- (2) Nicht vollständiger Lieferumfang.
- (3) Wenn beim ersten Öffnen der Verpackung beschädigte Komponenten festgestellt werden.  
(Gilt nicht, wenn der Schaden durch Fahrlässigkeit eines Kunden verursacht wurde.)

## 4. KONTAKT

---

Gern beantworten wir Ihre Fragen, um den sicheren Gebrauch/Kauf unserer Produkte zu gewährleisten. Wenn Sie Fragen zu Betrieb, Wartung und Reparatur des Produkts haben, kontaktieren Sie uns bitte.

### Kontakt

- Für den US-Markt

Firmenname : **NSK America Corp**  
Abteilung  
Öffnungszeiten : 8:30 bis 17:00 Uhr (CST)  
(Samstags, Sonntags und an Feiertagen geschlossen)  
Gebührenfreie Nummer : 800-585-4675  
(nur aus den USA)  
Telefon-Nr. : 847-843-7664  
Fax-Nr. : 847-843-7622  
Internetadresse : [www.nskamericacorp.com](http://www.nskamericacorp.com)

- Für andere Märkte

Firmenname : **NAKANISHI INC.**   
Öffnungszeiten : 8:00 bis 17:00 Uhr  
(Samstags, Sonntags und an Feiertagen geschlossen)  
Telefon-Nr. : +81 (0) 289-64-3520  
E-Mail-Adresse : [webmaster-ie@nsk-nakanishi.co.jp](mailto:webmaster-ie@nsk-nakanishi.co.jp)



## 5. MERKMALE

- ① Obwohl es sich um ein kompaktes Gerät mit einem Motor-/Spindeldurchmesser von 40 mm handelt, ist das System E4000 in der Lage, hohe Leistungen mit maximal 1.200 W und hohe Drehmomente mit maximal 1,0 N·m an die Motorwelle abzugeben.
- ② Der E4000 ist ein Hochgeschwindigkeitsgerät mit einer Höchstgeschwindigkeit von 40.000 min<sup>-1</sup> (U/min) und einem hohen Drehmoment mit einer maximalen Drehzahl von 20.000 min<sup>-1</sup> (U/min), je nach Schnittbedingungen.
- ③ Die Drehzahlregelung und Schutzfunktionen sind in den Hochleistungs-Mikroprozessor integriert.
- ④ Ein großer Drehzahlbereich, 1.000 - 40.000 min<sup>-1</sup> (U/min) (20.000 min<sup>-1</sup> (U/Min)) und einstellbare Drehzahlschritte von 100 min<sup>-1</sup> (U/min) ermöglichen eine hochpräzise Bearbeitung.
- ⑤ Durch die Verwendung eines externen Mechanismus wie z. B. einer Ablaufsteuerung kann die E4000-Serie von einer CNC/PC-Steuerung aus gesteuert werden. Darüber hinaus kann die Leistungsabgabe mit Hilfe von externen Geräten überwacht werden.
- ⑥ Der CONTROLLER kann horizontal oder vertikal aufgestellt werden. Er kann an verschiedenen Stellen mit Hilfe der mitgelieferten Montagehalterung installiert werden.
- ⑦ Jede Betriebseinstellung kann mit Parametern (Speicher) eingestellt werden, die der bevorzugten Betriebsart des Benutzers entsprechen.
- ⑧ Anomalien und Fehlfunktionen des CONTROLLERS können durch die Fehlererkennung über die Fehlercode-Anzeige des Systems (Warnung, Fehler) überprüft werden.
- ⑨ Im Motor ist ein Sensor zur Erkennung von Überhitzungen eingebaut. So werden Probleme aufgrund einer abnormalen Überhitzung des Motors verhindert, bevor der Motor beschädigt wird.
- ⑩ Ein gerader und ein rechtwinkliger Elektro- und Luftanschluss sind erhältlich, um den Anschluss auch bei beengtem Raum zu ermöglichen.
- ⑪ Das Motor-/Spindelgehäuse ist aus präzisionsgeschliffenem, gehärtetem Edelstahl (SUS) mit einem Außendurchmesser von  $\phi$  40 mm gefertigt.
- ⑫ Das Motorkabel ist in Schritten von 2 m in einer Länge von 2 m bis 8 m erhältlich, um die Entfernungen für die Maschinenelektrik und die NSK-Steuerung zu erfüllen.
- ⑬ Das Bedienfeld ist abnehmbar. Es kann auf der Rückseite des CONTROLLERS installiert werden, was eine flexible Bedienung ermöglicht.
- ⑭ Das Bedienfeld kann in einem Abstand von 4 m vom Gehäuse des CONTROLLERS mit einem optionalen Bedienfeld-Verlängerungskabel E4000 installiert werden.
- ⑮ Im Nothalt-Zustand kann die Stromversorgung des Motors über ein Relais mit Hilfe des Schutzrelaiskastens E4000 sicher getrennt werden. Zwischen dem CONTROLLER E4000 und der Maschine kann mittels Hilfskontakten ein Sicherheitssystem konfiguriert werden.

## 6. TECHNISCHE DATEN UND ABMESSUNGEN

### 6 - 1 Technische Daten des CONTROLLERS

Produktname		E4000 CONTROLLER
Modell		NE246
Eingangsspannung		AC 200 - 240 V, 50/60 Hz, 1-PHASIG, 3,2 A
Ausgang		AC 48 V, 0 - 0,66 KHz, 3-PHASIG, 7,8 A
Max. Ausgangsleistung		1.200 W (Maschinenwellenleistung)
Max. Drehmoment		1,0 N · m: Motor/Motorspindel mit 20.000 min <sup>-1</sup> (U/min) Spezifikation <sup>*1</sup> 0,5 N · m: Motor/Motorspindel mit 40.000 min <sup>-1</sup> (U/min) Spezifikation <sup>*2</sup>
Überspannungskategorie		II
Verschmutzungsgrad		Klasse 2
Drehzahlbereich		1.000 - 20.000 min <sup>-1</sup> (U/min): Motor/Motorspindel mit 20.000 min <sup>-1</sup> (U/min) Spezifikation <sup>*1</sup> 1.000 - 40.000 min <sup>-1</sup> (U/min): Motor/Motorspindel mit 40.000 min <sup>-1</sup> (U/min) Spezifikation <sup>*2</sup>
Externes Steuersignal	Eingangssignal	Fotokoppler: 9 Analoganschlüsse: 1
	Ausgangssignal	MOS-Relais: 8      Fotokoppler 1 Analog: 3          Relaiskontakt 2 (Schutzrelaiskasten)

Schutzfunktion		Überstrom, Überspannung, Fehlfunktion des Motorsensors, CONTROLLER-Überhitzung, Rotorblockage, Niedriger Luftdruck, Überlast, Fehler des externer Steuersignals, Inkompatibler Motor, Überdrehzahl, Nothalt-Fehler, Fehler des internen Speichers, Lüfterstopp, Unterbrechung der Motorstromleitung, Motorüberhitzung
Gewicht		6,7 kg
Abmessungen		250 mm x 290 mm x 100 mm (BxTxH)
Betriebs- umgebung	Temperatur	0 - 40 ° C
	Luftfeuchtigkeit	MAX. 75% (nicht kondensierend)
	Atmosphärischer Druck	700 - 1.060 hPa
Transport- und Lagerung	Temperatur	-10 - 50 ° C
	Luftfeuchtigkeit	10 - 85%
	Atmosphärischer Druck	500 - 1.060 hPa
Höhe über NN		Weniger als 2.000 m

\*1 Motor/Motorspindel mit 20.000 min<sup>-1</sup>(U/min) Spezifikation:

BMS-4020, BMS-4020RA, BMS-4020-MQL (2M), BMS-4020-MQL-CHK (2M), EM-4020, EM-4020A

\*2 Motor/Motorspindel mit 40.000 min<sup>-1</sup>(U/min) Spezifikation:

BMS-4040, BMS-4040RA, BMS-4040-MQL (2M), BMS-4040-MQL-CHK (2M), BMS-4040-RGD-03M (2M), BMS-4040RA-RGD-03M (2M), EM-4040, EM-4040A

## 6 - 2 Kompatibilität

(1) Der CONTROLLER E4000 ist mit den folgenden internationalen Sicherheitsstandards kompatibel.

• Sicherheitsstandard in Nordamerika (UL, CSA)



UL508C

CSA C22.2 Nr. 14 - 05

• EG-Richtlinie



Niederspannungsrichtlinie IEC/EN61800 - 5 - 1

EMV-Richtlinie EMS : EN61000 - 6 - 2

EMI : EN61000 - 6 - 4

(2) Der CONTROLLER E4000 ist \*RoHS-konform.

\*RoHS: Gesetzgebung zur Beschränkung gefährlicher Stoffe in der Europäischen Union (EU).

## 6 - 3 Außenansicht des CONTROLLERS

### ⚠ VORSICHT

Stapeln Sie nicht 2 CONTROLLER übereinander. Dadurch wird die Wärmeentwicklung im Inneren des CONTROLLERS erhöht, was zu einem vorzeitigen Ausfall führt.

\*Nachstehend finden Sie eine Außenansicht mit befestigten Halterungen (Standardzubehör).

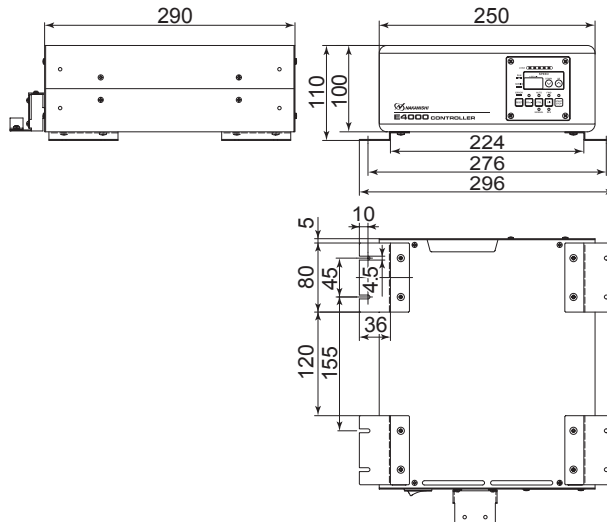


Abb. 1 Bodenmontage

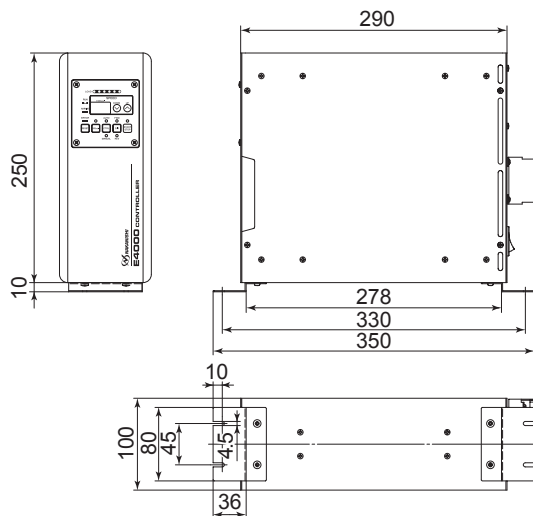


Abb. 2 Vertikale Montage

## 7. SYSTEMDARSTELLUNG

Der CONTROLLER E4000 kann in folgenden Systemen verwendet werden (Abb. 3).

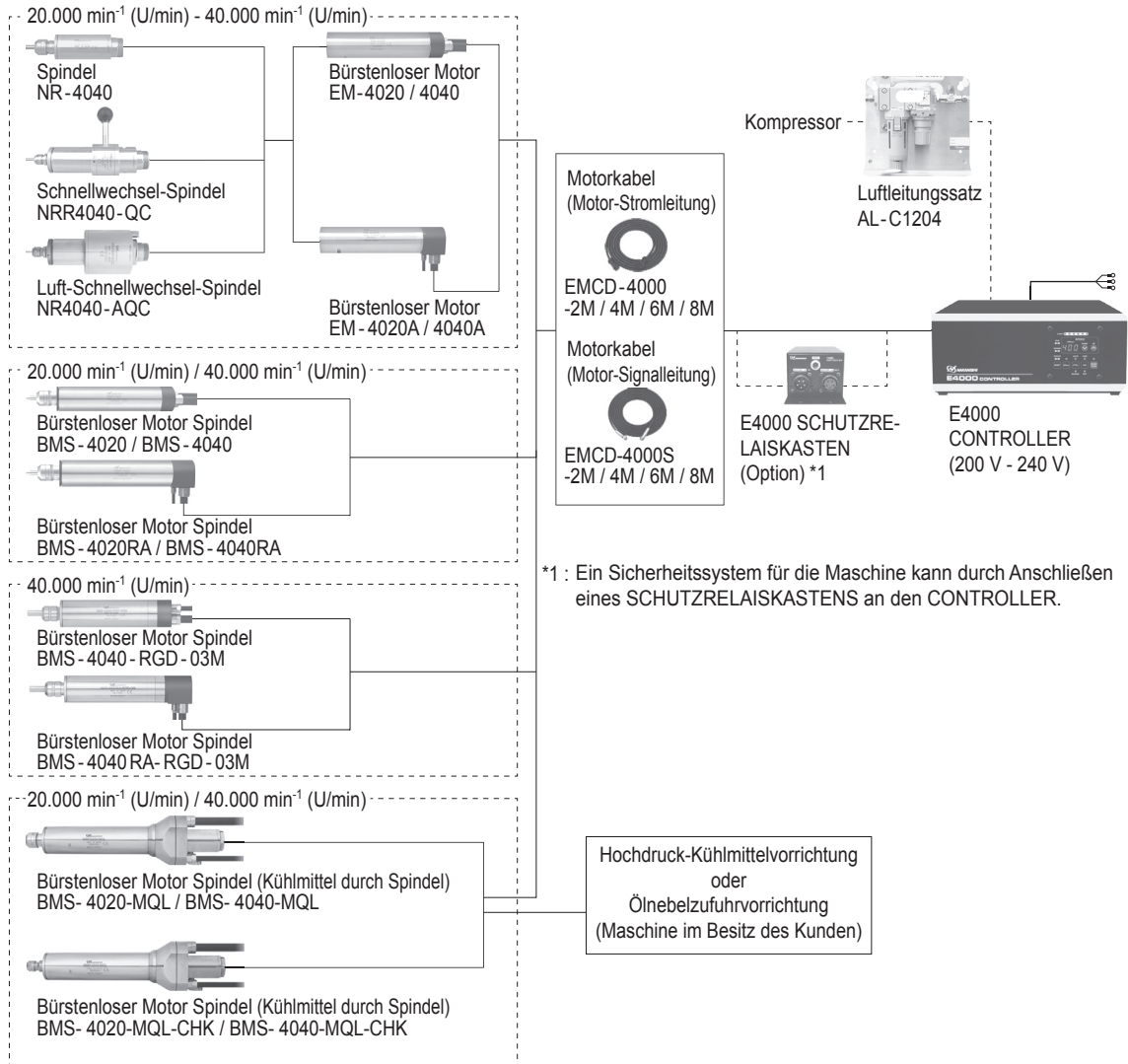


Abb. 3

## 8. DREHMOMENT-EIGENSCHAFTEN

(1) 40.000 min<sup>-1</sup> (U/min)

(2) 20.000 min<sup>-1</sup> (U/min)

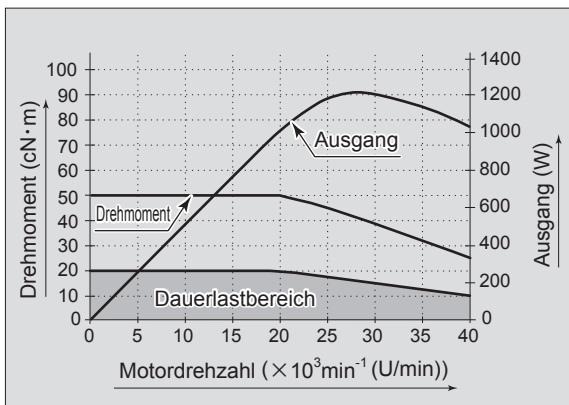


Abb. 4

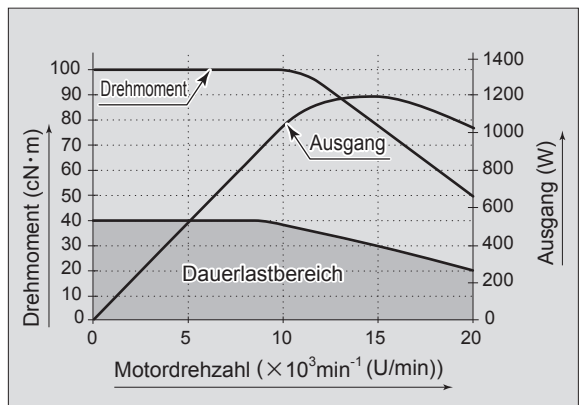


Abb. 5

## 9. TEILENAMEN

### 9 - 1 System



Abb. 6

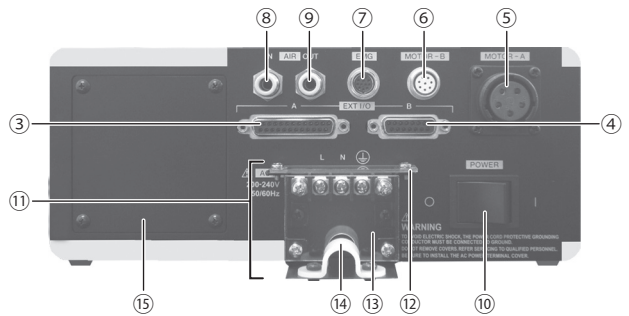


Abb. 7

- ① CONTROLLER
- ② Bedienfeld  
Siehe S. 14 Abschnitt "9 - 2 Bedienfeld-Details".
- ③ Externer Eingang/Ausgang-Anschluss A (EXT I/O - A)  
Der externe Eingang/Ausgang-Anschluss A dient zur automatischen Steuerung und Überwachung des Motor/Spindel-Systems. Siehe S. 23 Abschnitt "16 - 1 (1) Details der Signale des externen Eingang/Ausgang-Anschlusses A".  
Bringen Sie die mitgelieferte Anschlussabdeckung A zur Sicherheit und zum Staubschutz an, wenn der externe Eingang/Ausgang-Anschluss A nicht verwendet wird.
- ④ Externer Eingang/Ausgang Anschluss B (EXT I/O - B)  
Der externe Eingang/Ausgang-Anschluss B dient für die automatische Überwachung von Notfällen. Siehe S. 30 Abschnitt "16 - 2 (1) Details der Signale des externen Eingang/Ausgang-Anschlusses B".  
Bringen Sie die mitgelieferte Anschlussabdeckung B zur Sicherheit und zum Staubschutz an, wenn der externe Eingang/Ausgang-Anschluss B nicht verwendet wird.
- ⑤ MOTOR - A-Anschluss (MOTOR - A): Für die Motor-Stromleitung.  
Schließen Sie den Motorkabelstecker (Motor-Stromleitung) der Motorspindel an.  
Bringen Sie die mitgelieferte Anschlusskappe A zur Sicherheit und zum Staubschutz an, wenn der MOTOR - A-Anschluss nicht verwendet wird.
- ⑥ MOTOR - B-Anschluss (MOTOR - B): Für die Motor-Signalleitung.  
Schließen Sie den Motorkabelstecker (Motor-Signalleitung) der Motorspindel an.  
Bringen Sie die mitgelieferte Anschlusskappe B zur Sicherheit und zum Staubschutz an, wenn der MOTOR - B-Anschluss nicht verwendet wird.
- ⑦ EMG-Anschluss (EMG): Nothalt-Kabelanschluss an den Schutzrelaiskasten E4000.  
Verbindet das Nothalt-Kabel vom CONTROLLER mit dem Schutzrelaiskasten E4000 (separat erhältlich).  
Bringen Sie die mitgelieferte Anschlusskappe EMG zur Sicherheit und zum Staubschutz an, wenn der MOTOR - EMG-Anschluss nicht verwendet wird.
- ⑧ Lufteingangsanschluss (AIR - IN)  
Saubere, trockene, regulierte Luft muss zur Motorkühlung angelegt werden. Stellen Sie den Luftdruck auf einen Wert zwischen 0,2 - 0,35 MPa ein. Wenn Sie die Motorspindel für den Dauereinsatz verwenden, versorgen Sie den CONTROLLER mit geregelter Luft und stellen Sie den Luftdruck auf 0,35 MPa ein. Der Luftverbrauch beträgt 100 N l /min bei einem Luftdruck von 0,35 MPa. Siehe S. 19 Abschnitt "13. LUFTSCHLAUCHVERBINDUNG".

### ⚠ VORSICHT

Wenn der Luftdruck zu niedrig ist, arbeitet der CONTROLLER nicht.

- ⑨ Luftausgangsanschluss (AIR - OUT)  
Schließen Sie den Luftschlauch an, um saubere, trockene, regulierte Luft zum Kühlen und Spülen von Motor und Spindel zugeführt werden. Siehe S. 19 Abschnitt "13. LUFTSCHLAUCHVERBINDUNG".
- ⑩ Hauptstromschalter (POWER)  
EIN/AUS Hauptstromversorgung. Die Markierung "I" zeigt EIN an. Die Markierung "O" zeigt AUS an.

⑪ Klemmenleiste für Wechselstromeingang

An der Klemmenleiste für den Wechselstromeingang wird das Netzkabel angeschlossen. Siehe S. 17 Abschnitt "11. STROMKABELVERBINDUNG".

**⚠ GEFAHR**

- **Stellen Sie vor Verdrahtungsarbeiten sicher, dass die Eingangsstromversorgung ausgeschaltet ist. Wenn die Eingangsstromversorgung eingeschaltet ist, kann dies zu tödlichen oder schweren Verletzungen durch Stromschlag führen.**
- **Bringen Sie nach dem Anschluss des Netzkabels die Schutzabdeckungen A und B an, um Sicherheit, Staubschutz und Schutz vor Stromschlägen zu gewährleisten. Wenn die Schutzabdeckungen A und B nicht am CONTROLLER angebracht sind, kann dies zu tödlichen oder schweren Verletzungen durch einen Stromschlag führen.**

**⚠ WARNUNG**

- **Nur geerdete Stromquellen verwenden. Bei Verwendung eines nicht geeigneten Stromkabels besteht die Gefahr von Bränden durch Überhitzung des Kabels.**
- **Eine Fehlverdrahtung führt zu Schäden am CONTROLLER.**
- **Stellen Sie sicher, dass das Erdungskabel mit der Erdung verbunden ist. Eine unzureichende Erdung kann einen Stromschlag oder eine Fehlfunktion verursachen.**
- **Ziehen Sie die Klemmschraube der Klemmenleiste für den Wechselstromeingang fest an. Lose Klemmschrauben an der Klemmenleiste für den Wechselstromeingang führen zu Überhitzung und zu Schäden und Bränden im CONTROLLER.**

⑫ Schutzabdeckung A/ ⑬ Schutzabdeckung B

Die Schutzabdeckung A und B werden an der Klemmenleiste für den Wechselstromeingang befestigt, um Staubschutz und Schutz vor Stromschlag zu gewährleisten.

**⚠ GEFAHR**

**Vergewissern Sie sich vor dem Gebrauch, dass die Schutzabdeckungen A und B angebracht sind. Das versehentliche Berühren einer Stromanschlussklemme kann zu tödlichen oder schweren Verletzungen durch Stromschlag führen.**

**⚠ VORSICHT**

**Vergewissern Sie sich vor dem Gebrauch, dass die Schutzabdeckungen A und B angebracht sind. Ohne die Schutzabdeckungen A und B können Metallspäne und andere Partikel an der Klemmenleiste für den Wechselstromeingang haften bleiben, was zu elektrischen Leckagen und Beschädigungen des CONTROLLERS führen kann.**

⑭ Befestigungsband

Dieses Band sichert das an die Klemmenleiste für den Wechselstromeingang angeschlossene Netzkabel.

**⚠ VORSICHT**

**Vergewissern Sie sich nach dem Anschließen des Netzkabels an die Klemmenleiste für den Wechselstromeingang, dass das Netzkabel mit dem mitgelieferten Sicherungsband gesichert ist.**

⑮ Platte

Wenn Sie das Bedienfeld von vorne nach hinten wechseln, entfernen Sie die Platte von der Rückseite des CONTROLLERS und bringen Sie sie an der Vorderseite des CONTROLLERS wieder an, von der das Bedienfeld entfernt wurde. Informationen zum Ändern des Bedienfelds finden Sie auf S. 20 Abschnitt "14. AUSTAUSCHEN DES BEDIENFELDS".

## 9 - 2 Bedienfeld-Details

- ①⑥ Digitale Drehzahlanzeige  
Die vorgegebene Drehzahl, tatsächliche Drehzahl und Fehlercodes werden in 3-stelligem Format angezeigt.  
Wenn der Motor angehalten ist, wird die vorgegebene Drehzahl angezeigt, wenn der Motor läuft, wird die tatsächliche Drehzahl angezeigt.  
Das Display zeigt auch die Fehlercodes an, wenn ein Fehler aufgetreten ist.
- ①⑦ Lastmonitor-LED (LOAD)  
Die Motorspindel-Last wird durch 6 LEDs (3 Grün, 2 Gelb und 1 Rot) angezeigt. Dauerbetrieb mit bis zu 3 grünen leuchtenden LEDs ist möglich. Wenn eine der gelben LEDs leuchtet, kann die Motorspindel nur für eine kurze Zeit gefahren werden. Auf S. 35 in Abschnitt "17. SCHUTZFUNKTION" dieses Handbuchs finden Sie Informationen zur zulässigen Dauer des Betriebs mit hoher Last. Wenn eine der gelben oder roten LEDs leuchten, blinkt die Warn-LED (WARNING), und wenn dieser Zustand über das zulässige Intervall hinaus fortgesetzt wird, leuchtet die Fehler-LED (ERROR) auf und die Motorspindel wird heruntergefahren.
- ①⑧ Motordrehzahl-Angleichtaste (SPEED ⏩ , ⏪ )  
(Manuell einstellbare Drehzahlregelung ist möglich. ( ⏩ (UP) oder ⏪ (DOWN). 1 Ziffer entspricht  $100 \text{ min}^{-1}$  (U/min).) Drehzahlbereich  
Motorspindel: Motor/Motorspindel mit  $20.000 \text{ min}^{-1}$  (U/min) Spezifikation:  $1.000 - 20.000 \text{ min}^{-1}$   
Motorspindel: Motor/Motorspindel mit  $40.000 \text{ min}^{-1}$  (U/min) Spezifikation:  $1.000 - 40.000 \text{ min}^{-1}$
- ①⑨ Start/Stopp-Taste (START/STOP)  
Startet und stoppt die Motordrehung.
- ②⑦ Drehrichtung-Taste (DIR)  
Rechtsdrehend (FWD.) und Linksdrehend (REV.) werden als mit dem Schneidwerkzeug zum Bediener weisend betrachtet.  
Wenn das Schneidwerkzeug dem Bediener zugewandt ist, liegt Rechtsdrehung (FWD.) vor.
- ②⑧ Steuertaste (CTRL)  
Mit dieser Taste wird der Steuermodus auf entweder MANUELL oder AUTO umgestellt.  
MANUELL : Vom Bedienfeld gesteuert.  
AUTO : Gesteuert von Eingang/Ausgang-Anschluss A von der externen Signalquelle.
- ②② Zentriermodus-Taste ( $500 \text{ min}^{-1}$  (U/min))  
 $500 \text{ min}^{-1}$  (U/min) Betrieb für Zentrierung.

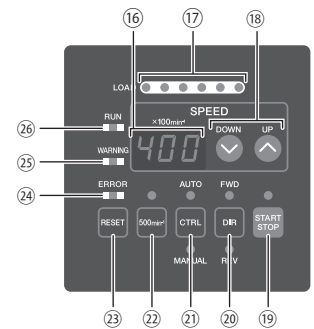


Abb. 8

### **⚠ VORSICHT**

**Versuchen Sie niemals, während der Drehung im Zentriermodus zu schneiden.**

- ②③ Fehler-Reset-Taste (RESET)  
Dieser Schalter führt einen Reset aus und ermöglicht den Neustart der Motorspindel, nachdem ein Fehler korrigiert wurde.  
Wenn kein Fehlersignal durch Drücken der Fehler-Reset-Taste (RESET) ausgelöst werden kann, ist eine Situation eingetreten, die behoben werden muss, bevor das Fehlersignal zurückgesetzt werden kann.  
Bei einigen Fehlercodes kann der CONTROLLER nicht zurückgesetzt werden.
- ②④ Fehler-LED (ERROR)  
Wenn ein ernstes Problem mit den Systemalarmmeldungen erkannt wird, leuchtet diese LED.  
Der Motor kann herunterfahren und die digitale Drehzahlanzeige zeigt einen Fehlercode an.
- ②⑤ Warn-LED (WARNING)  
Die Betriebs- und Arbeitsbedingungen des Systems werden ständig überwacht und die Warn-LED blinkt, wenn eine gefährliche Situation erkannt wurde. Wenn eine gefährliche Situation erkannt wird, blinkt die Warn-LED und die digitale Drehzahlanzeige wechselt zwischen dem Warncode und der aktuellen oder vorgegebenen Geschwindigkeit, je nachdem, ob oder der Motor/die Spindel dreht oder nicht.
- ②⑥ Dreh-LED (RUN)  
Wenn der Motor dreht, leuchtet diese LED.

## 10. INSTALLATION VON HALTERUNG UND GUMMIPOLSTER

### 10 - 1 Installation der Halterung

#### ⚠ VORSICHT

- Wenn die Möglichkeit besteht, dass der CONTROLLER von seinem Anbringungsort herunterfällt, muss er mit den mitgelieferten Halterungen gesichert werden.
- Lösen Sie bei der Montage der Halterung keine anderen Schrauben als die Befestigungsschrauben, die für die Montage der Halterung vorgesehen sind.

- Im Lieferumfang sind 4 Halterungen enthalten.
- Die Befestigungsschrauben der Halterung werden an den folgenden Stellen des CONTROLLERS befestigt (Abb. 9).  
Unten: 8 Stck. Beide Seiten: 4 Stck. pro Seite
- Die Halterung kann an als "(1) Bodenmontage (Abb. 10, 11)" und als "(2) Seitenmontage (Abb. 12, 13)" am CONTROLLER ausgeführt werden.



Befestigungsschraube (8 Stck.), an der Unterseite des CONTROLLERS befestigt.



Befestigungsschraube (je 4 Stck.), an der Seite des CONTROLLERS befestigt.

Abb. 9

#### (1) Bodenmontage

- ① Entfernen Sie die Befestigungsschrauben (8 Stück) von der Unterseite des CONTROLLERS (Abb. 9).
- ② Installieren Sie die Halterungen (4 Stck.) mit den entfernten Befestigungsschrauben (8 Stck) an der Unterseite des CONTROLLERS. (Abb. 10).
- ③ Befestigen Sie den CONTROLLER (Schlitzbereich der Halterung) mit den Befestigungsschrauben an der Maschine (**8 Stck. nicht im Lieferumfang enthalten/vom Endbenutzer bereitgestellt.**) (Abb. 11).

\*Befestigungsschrauben, die zur Befestigung des CONTROLLERS an der Maschine dienen (nicht im Lieferumfang enthalten/vom Endbenutzer bereitgestellt).

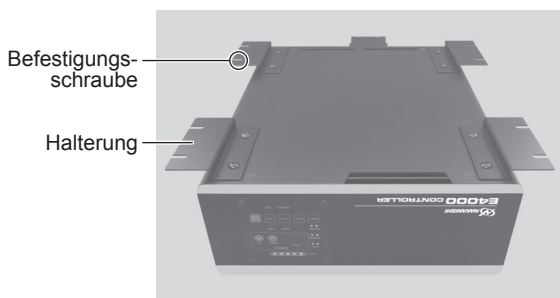


Abb. 10

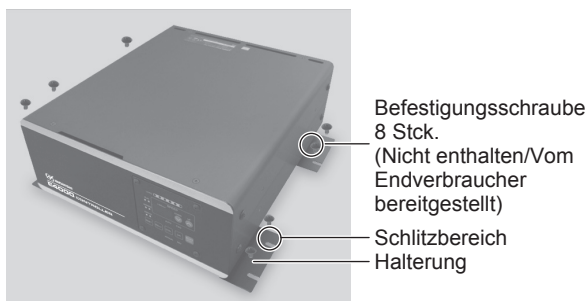


Abb. 11



## (2) Seitenmontage

- ① Entfernen Sie die Befestigungsschrauben (4 Stück) von der Seite des CONTROLLERS (Abb. 9).
- ② Installieren Sie die Halterungen (2 Stck.) mit den entfernten Befestigungsschrauben (4 Stck) an der Seite des CONTROLLERS. (Abb. 12).
- ③ **Bringen Sie den CONTROLLER (Schlitzbereich der Halterung) mit den Befestigungsschrauben an der Maschine an. (8 Stck. nicht im Lieferumfang enthalten/vom Endverbraucher bereitgestellt) (Abb. 13).**

\*Befestigungsschrauben, die zur Befestigung des CONTROLLERS an der Maschine dienen (nicht im Lieferumfang enthalten/vom Endbenutzer bereitgestellt).

- ④ Wenn "Seitenmontage" des CONTROLLERS erforderlich ist.  
Wenn der CONTROLLER per Seitenmontage installiert wird, kann das Bedienfeld um 90 Grad aus der ursprünglichen Position gedreht werden. Zum Drehen nehmen Sie die 4 Bedienfeld-Befestigungsschrauben ab, die am Bedienfeld angebracht sind. Ändern Sie die Position des Bedienfelds und installieren Sie die 4 Bedienfeld-Befestigungsschrauben erneut.

## ⚠ VORSICHT

Stellen Sie sicher, dass die Eingangsstromversorgung AUS ist, bevor Sie die Montagerichtung des Bedienfelds drehen. Wenn die Eingangsstromversorgung eingeschaltet ist, kann dies zu einem Stromschlag oder einer Beschädigung des CONTROLLERS führen.

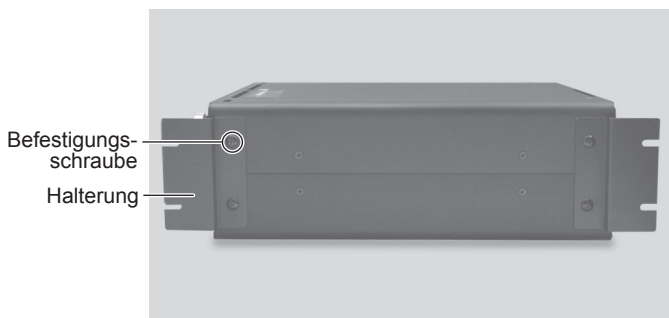


Abb. 12



Abb. 13 Vertikale Position des Bedienfeldes.

## 10 - 2 Anbringung der Gummipolster

Wenn der CONTROLLER vertikal installiert ist, bringen Sie die Gummipolster wie in Abb. 14 gezeigt am CONTROLLER an.

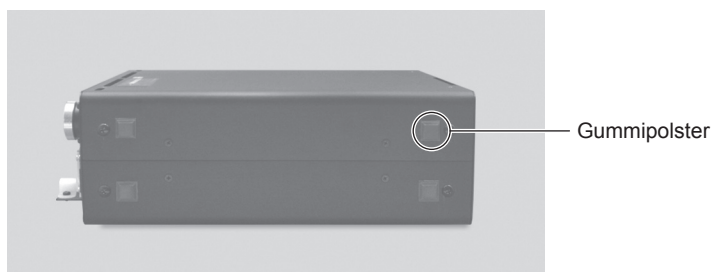


Abb. 14

# 11. STROMKABELVERBINDUNG

## ⚠ GEFAHR

- NAKANISHI warnt alle Endbenutzer, die Schutzabdeckungen A und B des CONTROLLERS nicht zu entfernen, während die Steuerung eingeschaltet ist oder wenn das Hauptnetz kabel mit Strom versorgt wird. Trennen Sie die Hauptstromversorgung von der Stromquelle, bevor Sie die Schutzabdeckungen A und B entfernen. Die Nichtbeachtung dieser Anweisungen kann zu schweren oder tödlichen Verletzungen aufgrund eines Stromschlags führen.
- Bringen Sie nach dem Anschluss des Netzkabels die Schutzabdeckungen A und B an, um Sicherheit, Staubschutz und Schutz vor Stromschlägen zu gewährleisten. Wenn die Schutzabdeckungen A und B nicht am CONTROLLER angebracht sind, kann dies zu tödlichen oder schweren Verletzungen durch einen Stromschlag führen.

## ⚠ WARNUNG

- Nur geerdete Stromquellen verwenden. Bei Verwendung eines nicht geeigneten Stromkabels besteht die Gefahr von Bränden durch Überhitzung des Kabels.
- Eine Fehlverdrahtung führt zu Schäden am CONTROLLER.
- Stellen Sie sicher, dass das Erdungskabel mit der Erdung verbunden ist. Eine unzureichende Erdung kann einen Stromschlag oder eine Fehlfunktion verursachen.
- Ziehen Sie die Klemmschraube der Klemmenleiste für den Wechselstromeingang fest an. Lose Klemmschrauben an der Klemmenleiste für den Wechselstromeingang führen zu Überhitzung und zu Schäden und Bränden im CONTROLLER.

- (1) Lösen Sie die Befestigungsschrauben an den Schutzabdeckungen A, B und das Sicherungsband. Entfernen Sie die Schutzabdeckungen A, B und das Sicherungsband von der Rückseite des CONTROLLERS.
- (2) Die runden Anschlussfahnen sind an der einen Seite des Netzkabels angebracht. Entfernen Sie die Klemmschraube von der Klemmenleiste für den Wechselstromeingang. Stellen Sie sicher, dass der runde Anschluss fest mit der Klemme der Klemmenleiste für den Wechselstromeingang verbunden ist. (Tabelle 2, Abb. 15)
- (3) Ziehen Sie die Klemmschrauben fest an, nachdem Sie die Klemmschraube an der Klemmenleiste für den Wechselstromeingang abgeschlossen haben.
- (4) Bringen Sie die Schutzabdeckungen A und B mit den Original-Befestigungsschrauben wieder an der Klemmenleiste für den Wechselstromeingang an.
- (5) Befestigen Sie das Netzkabel mit dem Sicherungsband und der Befestigungsschraube.

Tabelle 2

Kabelummantelung	Klemmenleiste für Wechselstromeingang Anschlussposition
Schwarz	L
Weiß	N
Grün/Gelb (Für Erdung)	⊕

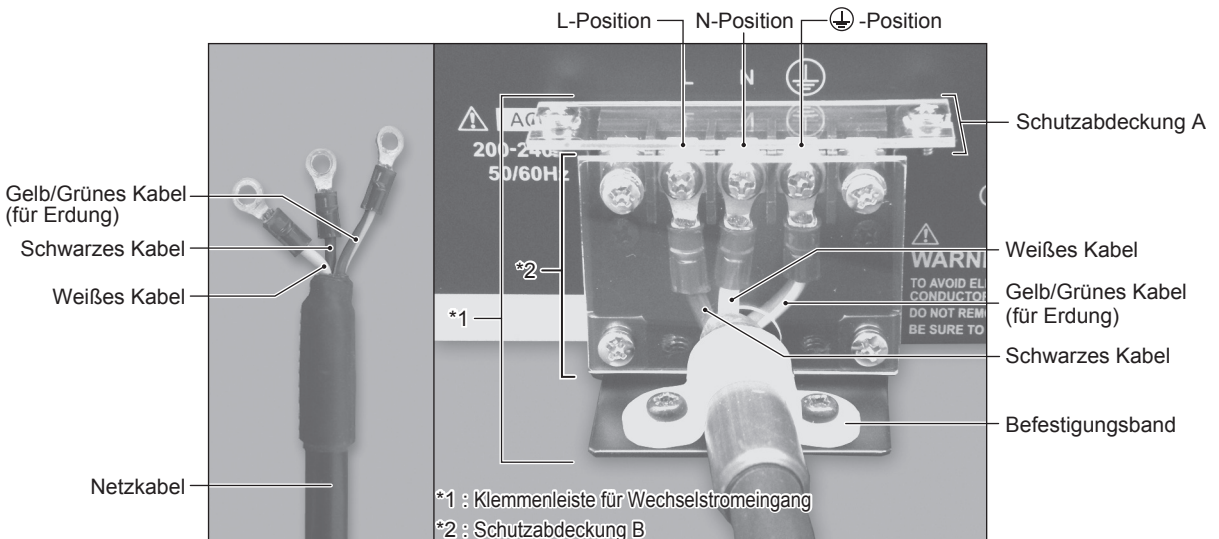


Abb.15

## 12. MOTORKABELVERBINDUNG

### ⚠ VORSICHT

- Stellen Sie vor dem Anschließen an den Motorkabelstecker (für Stromleitung/Signalleitung) sicher, dass der Hauptstromschalter in AUS-Stellung ist. Wenn der Hauptstromschalter auf EIN gestellt wird, während der Motorkabelstecker (für Stromleitung/Signalleitung) angeschlossen wird, besteht die Gefahr von Schäden am CONTROLLER.
- Bringen Sie die Schutzabdeckungen an, um eine Beschädigung oder Verschmutzung des Motorkabelsteckers (für Stromleitung/Signalleitung) zu vermeiden, wenn dieser nicht verwendet wird.
- Nach dem Anschluss des Motorkabels (für Stromleitung/Signalleitung) darf dieses nicht scharf gebogen werden.

- (1) Stellen Sie sicher, dass der Ausrichtungsstift des Motorkabelsteckers (Stromleitung) nach oben zeigt (12 Uhr).
- (2) Führen Sie den Ausrichtungsstift des Motorkabelsteckers (Stromleitung) vorsichtig in die Keilnut der Motorbuchse (MOTOR - A-Anschluss) an der Rückseite des CONTROLLER ein und drücken Sie ihn gerade ein. Ziehen Sie den Befestigungsring des Motorkabelsteckers (Stromleitung) fest. (Abb. 16, 18).
- (3) Stellen Sie sicher, dass der Ausrichtungsstift des Motorkabelsteckers (Signalleitung) nach oben zeigt (12 Uhr).
- (4) Führen Sie die Keilnut des Motorkabelsteckers (Signalleitung) vorsichtig in den Ausrichtungsstift der Motorbuchse (MOTOR - B-Anschluss) an der Rückseite des CONTROLLER ein und drücken Sie sie gerade ein. Ziehen Sie den Befestigungsring des Motorkabelsteckers (Signalleitung) fest. (Abb. 17, 18).

Stecker für Motorkabel (für Motor-Stromleitung)

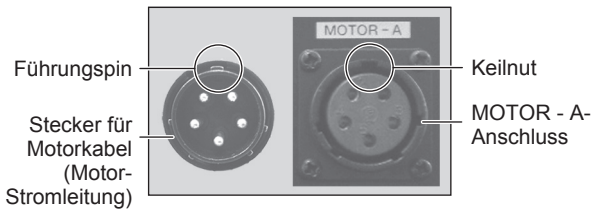


Abb. 16

Stecker für Motorkabel (für Motor-Signalleitung)

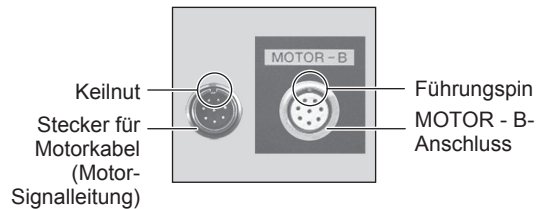


Abb. 17

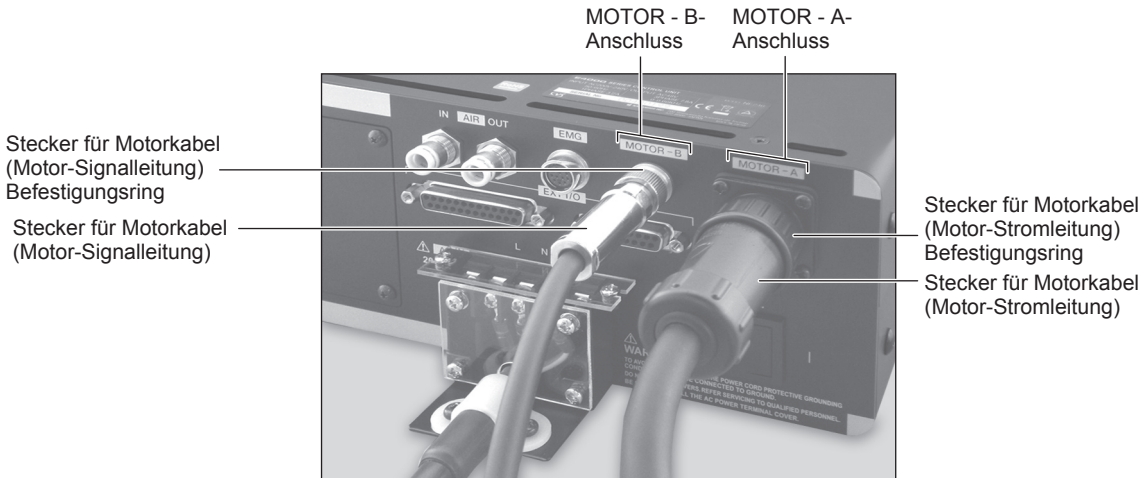


Abb. 18

## 13. LUFTSCHLAUCHVERBINDUNG

### ⚠ VORSICHT

Wenn keine Wartungseinheit von NAKANISHI verwendet wird, stellen Sie sicher, dass die Zuluft trocken, sauber und richtig reguliert ist.

- (1) Führen Sie den mitgelieferten  $\phi 6$  mm-Luftschlauch (2 m) mit Filter (Standardzubehör des CONTROLLERS) von der Wartungseinheit in den Lufteingangsanschluss an der Rückseite am CONTROLLER ein.
- (2) Führen Sie ein Ende des mitgelieferten  $\phi 6$  mm-Kühlluftschlauchs (Standardzubehör des Motorkabels) an der Rückseite des Motors ein.
- (3) Führen Sie das andere Ende des  $\phi 6$  mm-Kühlluftschlauchs (Standardzubehör des Motorkabels) in den Luftausgangsanschluss an der Rückseite des CONTROLLERS ein.
- (4) Stellen Sie den Luftdruck auf einen Wert zwischen 0,2 - 0,35 MPa ein.

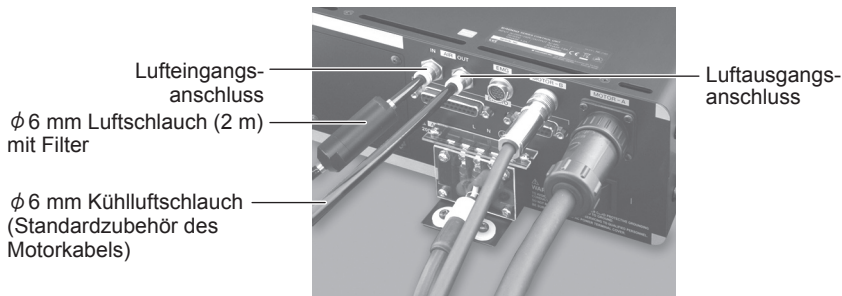


Abb. 19

### ⚠ VORSICHT

- Der Lufteingangsanschluss ist zur Aufnahme von Kühlluft in einem Druckbereich von 0,2 - 0,35 MPa ausgelegt. Wenn der Luftdruck zu niedrig ist, arbeitet der CONTROLLER nicht, und ein Fehlercode wird erzeugt. Stellen Sie den Luftdruck auf 0,35 MPa ein, wenn Sie die Motorspindel für den Dauereinsatz verwenden.
- Die Kühlluft dient zur Kühlung für die Motorspindel. Wenn der Hauptstromschalter auf AUS gestellt ist, strömt die Kühlluft weiter.
- Nehmen Sie keine scharfen Biegungen im Luftschlauch vor und ziehen Sie nicht am Schlauch, da dadurch der Schlauch brechen, die Luftversorgung unterbrochen oder im Laufe der Zeit geschwächt werden kann, was zu Verschlechterung von Motor und Spindel führt.
- Nie übergeregelt Druckluft anlegen. Es besteht die Gefahr, den Lufteerkennungssensor im CONTROLLER zu beschädigen.
- Die Lufteerkennungsfunktion innerhalb des CONTROLLERS erkennt nur die Luftversorgung. Wenn der Luftschlauch vom CONTROLLER beschädigt wird, wird es unmöglich, das Fehlen von Kühl- und Spülluft für die Motorspindel zu erkennen.

## 14. AUSTAUSCHEN DES BEDIENFELDS

### ⚠️ WARNUNG

Stellen Sie sicher, dass die Eingangsstromversorgung AUS ist, bevor Sie die Montagerichtung des Bedienfelds drehen. Wenn die Eingangsstromversorgung eingeschaltet ist, kann dies zu einem Stromschlag oder einer Beschädigung des CONTROLLERS führen.

Das Bedienfeld kann von der Vorderseite des CONTROLLERS abgenommen und an der Rückseite angebracht werden.

- (1) Entfernen Sie die 4 Schrauben, mit denen das Bedienfeld befestigt ist, und ziehen Sie das Bedienfeld vorsichtig vom CONTROLLER ab (Abb. 20). Entfernen Sie den Stecker von der Rückseite des Bedienfelds (Abb. 20).

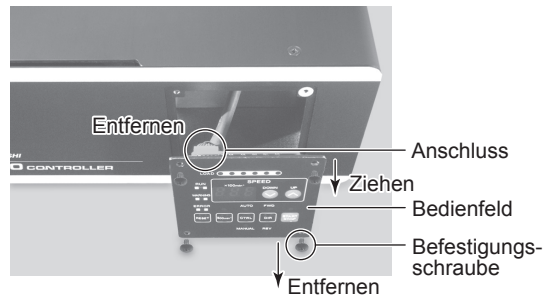


Abb. 20

- (2) Entfernen Sie die Schraube von der Platte und ziehen Sie die Platte vom CONTROLLER ab (Abb. 21).

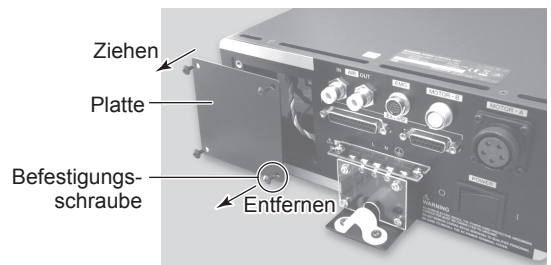


Abb. 21

- (3) Verbinden Sie den Stecker im Inneren des CONTROLLERS mit dem Stecker auf der Rückseite des Bedienfelds. (Abb. 22).
- (4) Bringen Sie das Bedienfeld mit den 4 Befestigungsschrauben wieder an (Abb. 22).

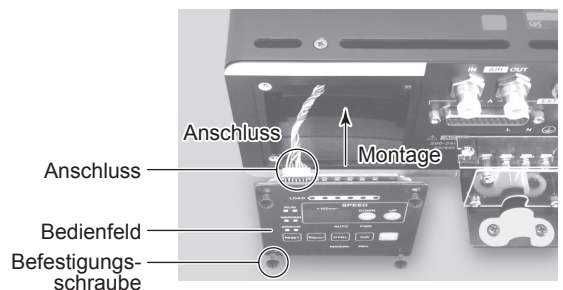


Abb. 22

- (5) Montieren Sie die Platte mit den 4 Befestigungsschrauben. (Abb. 23).

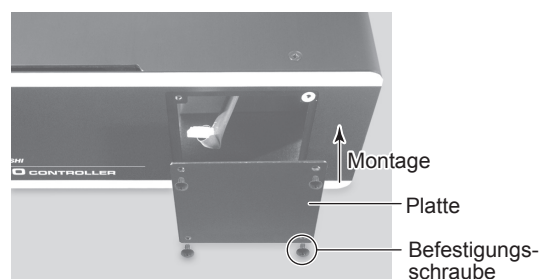


Abb. 23

## 15. BETRIEBSVERFAHREN

### 15 - 1 Auswählen des Steuermodus (MANUAL/AUTO) (Wählen Sie die Steuertaste (CTRL) ⑲ der Abb. 24.)

- (1) Mit der Steuertaste (CTRL) können Sie zwischen dem Modus "Manuell" (Steuerung über das Bedienfeld) oder "Auto" (Externe Signalquelle) wählen. "Externe Signalquelle" kann verwendet werden, um Motorstart/-stopp, Drehrichtung, Motordrehzahl usw. ausgehend von einer externen Steuerquelle (CNC) zu steuern.
- (2) Drücken Sie bei Betrieb über das Bedienfeld des CONTROLLERS die Steuertaste (CTRL) aus Abb. 24 und wählen Sie MANUAL. Die LED "Manual" leuchtet.  
Drücken Sie bei Betrieb von einer externen Signalquelle auf die Steuertaste (CTRL) aus Abb. 24 und wählen Sie AUTO. Die LED "AUTO" leuchtet.

MANUAL-Modus : Vom Bedienfeld gesteuert.

AUTO-Modus : Gesteuert über den Eingang/Ausgang-Anschluss A von einer externen Signalquelle.

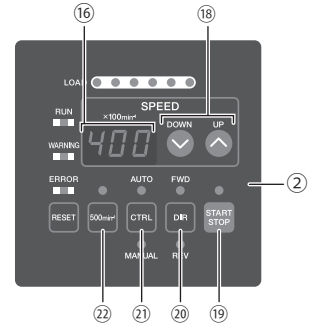


Abb. 24

### 15 - 2 Einstellen von Motorstart/-stopp (START/STOP), Motor-Drehrichtung (FWD/REV), Motordrehzahl (SPEED)

#### 15 - 2 - 1 Manueller Betriebsmodus

- (1) Motor-Drehrichtung einstellen (Stellen Sie die Drehrichtung-Taste (DIR) ⑳ der Abb. 24 ein).  
Drücken Sie die Drehrichtung-Taste (DIR).  
Wählen Sie FWD. : Rechtsdrehung.  
Wählen Sie REV. : Linksdrehung.  
Wenn das Schneidwerkzeug dem Bediener zugewandt ist, liegt Rechtsdrehung (FWD.) vor.
- (2) 500 min<sup>-1</sup> (U/min) Zentrierdrehung einstellen (Stellen Sie die 500 min<sup>-1</sup>-Taste ㉒ der Abb. 24 ein.)

#### **⚠ VORSICHT**

**Versuchen Sie niemals, während der Drehung im Zentriermodus zu schneiden.**

Drücken Sie beim Zentrieren die 500 min<sup>-1</sup>-Taste. Die Drehzahl ist auf 500 min<sup>-1</sup> (U/min) eingestellt.

- (3) Motorstart/-stopp (Motorstart/-stopp durch Drücken der Start/Stopp-Taste (START/STOP) ⑲ der Abb. 24.)  
Die Motorspindel wird gestartet und die LED leuchtet auf.  
Drücken Sie die Start/Stopp-Taste (START/STOP) erneut, und der Motor stoppt und die LED erlischt.
- (4) Einstellen der Motordrehzahl (Stellen Sie die Motordrehzahl-Angleichtaste (SPEED ▲, ▼) ⑱ der Abb. 24 ein).  
Stellen Sie die Drehzahl durch Drücken der Motordrehzahl-Angleichtaste (SPEED ▲, ▼) ein.  
Drehzahlbereich  
Motorspindel: Motor/Motorspindel mit 20.000min<sup>-1</sup>(U/min) Spezifikation: 1.000 - 20.000 min<sup>-1</sup>  
Motorspindel: Motor/Motorspindel mit 40.000min<sup>-1</sup>(U/min) Spezifikation: 1.000 - 40.000 min<sup>-1</sup>  
Die Motordrehzahl wird in Schritten von 100 min<sup>-1</sup> (U/min) angezeigt. 200 entspricht 20.000 min<sup>-1</sup> (U/min).

#### 15 - 2 - 2 Einstellen des Auto-Modus

Verwenden Sie den externen Eingang/Ausgang-Anschluss A zur Eingabe von Steuersignalen an den CONTROLLER.

- (1) Einstellen der Motor-Drehrichtung  
Geben Sie die "Drehrichtung-Einstellung" an Pin Nr. 2 ein: DIR\_IN  
Rechtsdrehung ist "AUS" (Offen) ("FWD", LED leuchtet).  
Linksdrehung ist "EIN" (Geschlossen) ("REV", LED leuchtet).  
Wenn das Schneidwerkzeug dem Bediener zugewandt ist, liegt Rechtsdrehung (FWD.) vor.
- (2) Einstellen einer Zentrierdrehung von 500 min<sup>-1</sup> (U/min)

#### **⚠ VORSICHT**

**Versuchen Sie niemals, während der Drehung im Zentriermodus zu schneiden.**

Geben Sie "Dreht Motor mit Zentrierdrehzahl" an Pin Nr. 16 ein: 500 min<sup>-1</sup> (U/min). Die LED "500 min<sup>-1</sup>" leuchtet auf.  
Bei Verwendung des Zentriermodus: "EIN" ("Geschlossen")

(3) Motorstart/-stopp

Geben Sie das Motorstartsignal ein (Pin Nr. 14: START).

Motordrehung ist "EIN" (Geschlossen). Beim Starten leuchtet die START/STOP-LED am CONTROLLER auf und der Motor dreht.

(4) Einstellen der Motordrehzahl

Der Motordrehzahlbereich liegt zwischen  $1.000 - 40.000 \text{ min}^{-1}$  (U/min). Die maximale Motordrehzahl hängt vom Typ des Motors und der Spindel ab.

Durch Einstellen des Parameters  $P2$  auf  $0n$  kann die Motordrehzahl im Auto-Modus mit der Motordrehzahl-Angleichtaste (SPEED  $\odot$ ,  $\ominus$ )  $\textcircled{18}$  der Abb. 24 justiert werden.

(Siehe S. 43 Abschnitt "18 - 4  $\textcircled{2}$   $P2$  Einstellen des AUTO-Modus für die Motordrehzahlregelung".)

Drehzahlbereich

Motorspindel: Motor/Motorspindel mit  $20.000 \text{ min}^{-1}$  (U/min) Spezifikation:  $1.000 - 20.000 \text{ min}^{-1}$

Motorspindel: Motor/Motorspindel mit  $40.000 \text{ min}^{-1}$  (U/min) Spezifikation:  $1.000 - 40.000 \text{ min}^{-1}$

Die Drehzahl kann auf eine der folgenden 3 Weisen eingestellt werden. Die Drehzahl wird werkseitig auf ein analoges Signal eingestellt.

① Einstellung mit Analogsignal

Geben Sie "Motordrehzahl-Steuerspannung" an Pin Nr. 23 ein: VR.

Siehe S. 28 Abschnitt "16 - 1 (3)  $\textcircled{4}$  Motordrehzahl-Steuersignal".

② Einstellung mit Impulssignal

(Stellen Sie den Parameter  $P5$  des CONTROLLERS ein. Siehe S. 44 Abschnitt "18 - 4  $\textcircled{5}$   $P5$  Auswahl des externen Motordrehzahl-Steuersignal".)

Geben Sie das "Zählimpuls-Signal für die Einstellung der Motordrehzahl" (Pin Nr. 3: CNT\_IN) und das "HÖHER/NIEDRIGER-Signal für die Einstellung der Motordrehzahl" (Pin-Nr. 15: UD\_IN) ein. Ein Impuls steigert oder senkt die Spindeldrehzahl in Schritten von  $100 \text{ min}^{-1}$  (U/min), gezählt an der Vorderflanke des Signals.

"HÖHER/NIEDRIGER-Signal zum Einstellen der Motordrehzahl" ist auf "EIN" (Geschlossen) eingestellt: Drehzahl steigern, "AUS" (Offen): Drehzahl senken.

③ Eingestellt durch Drehzahlpunkt-Signal

(Stellen Sie Parameter  $P5$  ein. (Siehe S. 44 Abschnitt "18 - 4  $\textcircled{5}$   $P5$  Auswahl des externen Motordrehzahl-Steuersignal".)

Wählen Sie den Drehzahlpunkt  $U1$  -  $U4$  durch die Kombination von "Drehzahlpunkt-Auswahl 0" (Pin Nr. 17: SEL0) und "Drehzahlpunkt-Auswahl 1" (Pin Nr. 5: SEL1) aus.

Stellen Sie die Motordrehzahl ein. Wählen Sie den Drehzahlpunkt  $U1$  -  $U4$  durch die Kombination in der Tabelle aus. 3.

Tabelle 3

Drehzahlpunkt	SEL1 (Pin Nr. 5)	SEL0 (Pin Nr. 17)
$U1$	AUS (Offen)	AUS (Offen)
$U2$	AUS (Offen)	EIN (Geschlossen)
$U3$	EIN (Geschlossen)	AUS (Offen)
$U4$	EIN (Geschlossen)	EIN (Geschlossen)

(5) Zurücksetzen des Systems nach Fehlercodes

Freigabe des Fehlercodes durch "Fehlerfreigabe" (Pin Nr. 4: RESET). Schalten Sie das Signal auf Pin Nr. 4 (RESET) vom Eingang/Ausgang-Anschluss A AUS (Offen) → EIN (Geschlossen) → AUS (Offen).

Fehlersignal wird erst freigegeben, wenn die Fehlerursache beseitigt ist.

Siehe S. 36 Abschnitt "17 - 3 Zurücksetzen des Systems nach Fehlercode".

## 16. EXTERNER EINGANG/AUSGANG-ANSCHLUSS

### 16 - 1 Externer Eingang/Ausgang-Anschluss A

(1) Details der Signale des externen Eingang/Ausgang-Anschlusses A

#### ⚠️ WARNUNG

- Schließen Sie **KEINEN** anderen Stromkreis als SELV (DC +24 V) (Sichere Extraniedrige Spannung) an den externen Eingang/Ausgang-Anschluss A des CONTROLLERS an. Dies verursacht E/ A-Platinenschäden im CONTROLLER.
- Keine Überspannung oder Überstrom an die Eingang/Ausgang-Schaltung anlegen. Installieren Sie immer eine LAST (Widerstand) an der Ausgangsschaltung, um die Gefahr von Schäden am CONTROLLER zu beseitigen.

#### ⚠️ VORSICHT

Externer Eingang/Ausgang-Anschluss A **VERWENDET NICHT** die Pins Nr. 9 und Nr. 22. Wenn Pin Nr. 9 und Nr. 22 verbunden sind, wird der CONTROLLER beschädigt.

Tabelle 4

Pin Nr.	Code	Funktion	Eingang/ Ausgang	Beschreibung	
1	COM_1	Externe Stromquelle für externen Eingang	Eingang	DC 0 V oder DC +24 V	Stromquelle für externe Eingangssignale. (nicht im Lieferumfang enthalten/vom Endverbraucher bereitgestellt)
2	DIR_IN	Drehrichtung-Einstellung	Eingang	OFF (Offen) : FWD. ON (Geschlossen) : REV.	Steuert die Drehrichtung der Motorspindel. Einstellparameter $P5$ , kann mit Rückwärtsdrehung starten. (Siehe S. 45 Abschnitt "18 - 4 ⑥ $P5$ Auswahl des externen Motorstartsignal-Steuermodus".)
3	CNT_IN	Zählimpulssignal zum Einstellen der Motordrehzahl	Eingang	AUS (Offen) → EIN (Geschlossen)	Ein Impuls steigert oder senkt 100 min <sup>-1</sup> (U/min) der Spindeldrehzahl je nach der Einstellung von Parameter $P5$ . Siehe S. 44 Abschnitt "18 - 4 ⑤ $P5$ Auswahl des externen Motordrehzahl-Steuermodus".)
4	RESET	Fehlerfreigabe	Eingang	EIN (Geschlossen) → AUS (Offen)	Der Fehlercode kann aufgehoben und das System neu gestartet werden, indem dieses Signal AUS und EIN geschaltet wird. Der Fehler wird erst freigegeben, wenn die Fehlerursache beseitigt ist.
5	SEL1	Drehzahlpunkt Auswahl 1	Eingang	AUS (Offen) EIN (Geschlossen)	Der Drehzahlpunkt ( $U1$ – $U4$ ) kann mit der Kombination der Signale SEL0 und SEL1 ausgewählt werden. S. 22 Abschnitt "15 - 2 - 2 (4) ③ Eingestellt durch Drehzahlpunkt-Signal Tabelle 3". Parameter $P5$ muss gesetzt werden. (Siehe S. 44 Abschnitt "18 - 4 ⑤ $P5$ Auswahl des externen Motordrehzahl-Steuermodus".)
6	RUN	Drehung	Ausgang	OFF (Offen): Stopp ON (Geschlossen): Drehung	Ausgabe zeigt, dass der Motor dreht.
7	DIR_OUT	Drehrichtung	Ausgang	OFF (Offen) : FWD. ON (Geschlossen) : REV.	Ausgabe zeigt die Drehrichtung des Motors.



Pin Nr.	Code	Funktion	Eingang/ Ausgang	Beschreibung	
8	ERR	Fehler	Ausgang	OFF (Offen) : Fehler ON (Geschlossen): Normal	Ausgabe zeigt, dass ein Fehler aufgetreten ist. Der Fehlercode wird in der digitalen Drehzahlanzeige angezeigt. Bei Einstellung von Parameter $P1$ kann der Fehler-Ausgabemodus des Fehlersignals geändert werden. (Siehe S. 42 Abschnitt "18 - 4 ① $P1$ Einstellung des Fehler-Ausgabemodus".)
9	Nicht verwendet	—	—	—	<b>*Hinweis: Niemals den Pin verwenden, der als "NOT USED" gekennzeichnet ist.</b>
10	GND	Interne Erde für Motordrehzahl-Steuerspannung	Ausgang	Interne Erde des CONTROLLERS	Diese Erde wird für "Motordrehzahl-Steuerspannung (VR)" verwendet. Ausgang DC +10 V
11	Vcc	Interne Stromquelle für Motordrehzahl-Steuerspannung	Ausgang	Interne Stromquelle: DC +10 V	Interne Stromquelle für "Motordrehzahl-Steuerspannung (VR)".
12	MOTOR_I	Motor-Strom-Monitor	Ausgang	$0\text{ V} \leq \text{MOTOR\_I} \leq 10\text{ V}$ DC 0 V: 0 Amp DC +10 V: 20 Amp	Ausgabe von Motor-Strom-Monitor mit analoger Monitor-Spannung. 2 Amp/1 V. Max. 20 Amp.
13	GND	Interne Erde für Analog-Monitor	Ausgang	Interne Erde des CONTROLLERS	Diese Erde wird für den Analog-Monitor verwendet. (MOTOR_I, SPEED_V und LOAD).
14	START	Rotationsbefehl	Eingang	OFF (Offen) : Stopp ON (Geschlossen): Start	Motorstart- und Motorstoppsignal Einstellparameter $P5$ , kann mit Vorwärtsdrehung starten. (Siehe S. 45 Abschnitt "18 - 4 ⑥ $P5$ Auswahl des externen Motorstartsignal-Steuermodus".)
15	UD_IN	HÖHER/ NIEDRIGER- Signal zum Einstellen der Motordrehzahl	Eingang	OFF (Offen): Drehzahl verringern ON (Geschlossen): Drehzahl erhöhen	Dieses Signal dient zum Erhöhen und Verringern der gewünschten Drehzahl unter Verwendung eines Impulssignals. Ob die Drehzahl erhöht oder verringert wird, wird durch CNT_IN bestimmt. Der Parameter $P5$ muss eingestellt sein. (Siehe S. 44 Abschnitt "18 - 4 ⑤ $P5$ Auswahl des externen Motordrehzahl-Steuermodus".)
16	$500\text{ min}^{-1}$ (U/min)	Dreht den Motor mit der "Zentrieren"-Drehzahl	Eingang	OFF (Offen): Normaler Betrieb ON (Geschlossen): $500\text{ min}^{-1}$ (U/min)	Die eingestellte Motordrehzahl beträgt $500\text{ min}^{-1}$ (U/min). Verwenden Sie den Zentriermodus.
17	SEL0	Drehzahlpunkt Auswahl 0	Eingang	AUS (Offen) EIN (Geschlossen)	Der Drehzahlpunkt ( $U1$ - $U4$ ) kann mit der Kombination der Signale SEL0 und SEL1 ausgewählt werden. S. 22 Abschnitt "15 - 2 - 2 (4) ③ Eingestellt durch Drehzahlpunkt-Signal Tabelle 3". Parameter $P5$ muss gesetzt werden. (Siehe S. 44 Abschnitt "18 - 4 ⑤ $P5$ Auswahl des externen Motordrehzahl-Steuermodus".)

Pin Nr.	Code	Funktion	Eingang/ Ausgang	Beschreibung	
18	COM_2	Externe Stromquelle für externen Ausgang	Eingang	DC 0 V oder DC +24 V	Stromquelle für externe Ausgänge. (Nicht im Lieferumfang enthalten/vom Endverbraucher bereitgestellt)
19	PULSE	Drehimpuls	Ausgang	1 Impuls/Drehung	Ausgang 1 Impuls/Drehung 1 Umdrehung des Motors generiert einen Impuls. Belastung 50%.
20	WARNING	WARNUNG	Ausgang	OFF (Offen): Normaler Betrieb ON (Geschlossen): Warnung	Die Ausgabe zeigt, dass eine Warnung aufgetreten ist. Der Warncode wird in der digitalen Drehzahlanzeige angezeigt.
21	COIN	Erreichen der Nenn Drehzahl	Ausgang	OFF (Offen): Solldrehzahl nicht erreicht ON (Geschlossen) : Solldrehzahl erreicht	Zeigt, dass der Motor mehr als 90% der eingestellten Drehzahl erzielt hat.
22	Nicht verwendet	—	—	—	<b>*Hinweis: Niemals den Pin verwenden, der als "NOT USED" gekennzeichnet ist.</b>
23	VR	Motordrehzahl- Steuerspannung	Eingang	$0\text{ V} \leq \text{VR} \leq 10\text{ V}$	Analoge Spannung (Stellen Sie die Motordrehzahl durch $0\text{ V} \leq \text{VR} \leq 10\text{ V}$ ein) Motor/Motorspindel mit $40.000\text{ min}^{-1}(\text{U}/\text{min})$ Spezifikation: $\text{Motordrehzahl (min}^{-1}(\text{U}/\text{min})) = \frac{\text{Motordrehzahl-Steuerspannung (VR)}}{2} \times 10.000$ Motor/Motorspindel mit $20.000\text{min}^{-1}(\text{U}/\text{min})$ Spezifikation: $\text{Motordrehzahl (min}^{-1}(\text{U}/\text{min})) = \frac{\text{Motordrehzahl-Steuerspannung (VR)}}{4} \times 10.000$ Siehe Abb. 31 zur Beziehung zwischen Motordrehzahl und Steuersignal.
24	LOAD	Drehzahl- Lastmonitor	Ausgang	$0\text{ V} \leq \text{LOAD} \leq 10\text{ V}$	Zeigt das am analogen Motor anliegende Drehmoment. $20\%/V$ $100\%$ (Nennleistung)/DC +5 V Drehzahl-Lastmonitor (%) = Drehzahl-Lastmonitor Spannung X 20 Drehzahl-Lastmonitor: $0 - 200\%$ ( $0\text{ V} \leq \text{LOAD} \leq 10\text{ V}$ )
25	SPEED_V	Drehzahl- Analogmonitor- Spannung	Ausgang	$0\text{ V} \leq \text{SPEED\_V} \leq 10\text{ V}$	Ausgabe der Drehzahl des drehenden Motors mit Analogmonitor-Spannung. $10.000\text{ min}^{-1}(\text{U}/\text{min})/\text{V}$

(2) Eingang/Ausgang-Diagramm

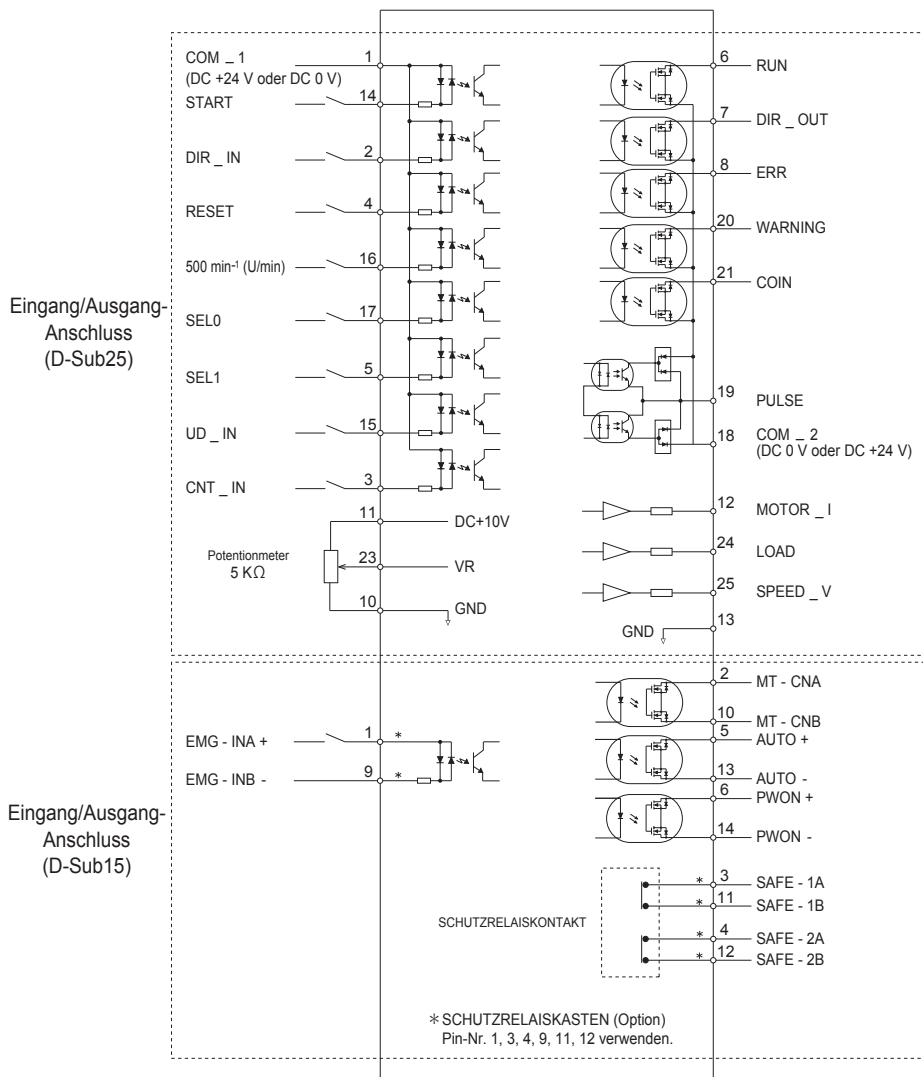


Abb. 25

### (3) Eingang/Ausgang-Signal

#### ① Eingangssignal

Es gibt 8 unterschiedliche Eingangssignale: "Rotationsbefehl (START)", "Drehrichtung-Einstellung (DIR\_IN)", "Motor mit Zentrieren-Drehzahl ( $500 \text{ min}^{-1}$  (U/min)) drehen", "Fehlerfreigabe (RESET)", "Impulszählsignal für Motordrehzahl (CNT\_IN)", "HÖHER/NIEDRIGER-Signal zum Einstellen der Motordrehzahl (UD\_IN)", "Drehzahlpunkt Auswahl 0 (SEL0)" und "Drehzahlpunkt Auswahl 1 (SEL1)". Diese Signale sind DC +24 V-Signale von einer externen Signalquelle.  
Bitte verwenden Sie eine separate Stromquelle, die DC+24 V  $\pm$  10%, 100 mA liefern kann.

### ⚠ VORSICHT

Verwenden Sie kein Netzteil mit mehr als DC +24 V. Dies führt zu Schäden an den CONTROLLERN. E/A-Platine.

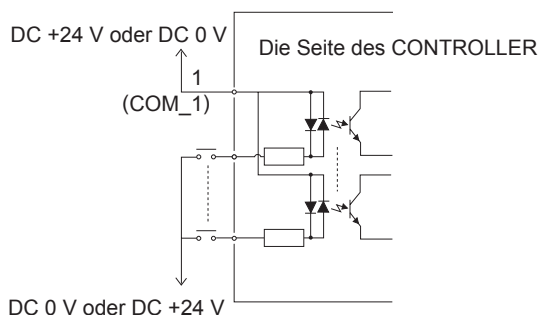


Abb. 26

#### ② Ausgangssignal I

Es gibt 5 Arten von Ausgang-Signalen: "Drehen (RUN)", "Drehrichtung (DIR\_OUT)", "Fehler (ERR)", "Warnung (WARNING)" und "Drehzahlzielung (COIN)". Diese Signale sind MOSS-Relaiskontakt-Verbindungen. Der Ausgangsstrom kann entweder als high oder low aktiv angeschlossen werden.

- Angelegte Spannung (V)  $\leq$  DC +30 V
- Arbeitsstrom ( $I_p$ )  $\leq$  100 mA

Siehe Abb. 27 für die Verbindungen.

### ⚠ VORSICHT

Versorgen Sie den Eingangs-/Ausgangsschaltkreis niemals mit mehr als 100 mA Strom. Es wird dringend empfohlen, dem Ausgangsstromkreis einen LOAD (Widerstand) hinzuzufügen. Überstrom führt zu Schäden am CONTROLLER.

Verwenden Sie eine externe Stromquelle für Ausgangsschaltungen. Es wird empfohlen, die gleiche DC +24 V-Stromversorgung wie für Eingangssignale zu verwenden. Siehe Abb. 27 für die Anschlüsse.

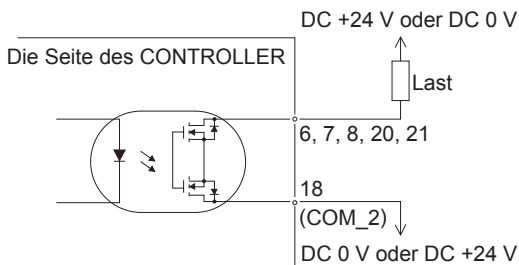


Abb. 27

- ③ Ausgangssignal II  
 Siehe Abb. 28 für das Ausgangssignal des "Drehimpuls (Impuls)". Das Ausgangssignal kann entweder als high oder low aktiv angeschlossen werden.  
 Spannungs- und Stromspezifikationen  
 • Angelegte Spannung (V)  $\leq$  DC +30 V  
 • Arbeitsstrom (Ip)  $\leq$  50 mA

**⚠ VORSICHT**

**Speisen Sie keinen Überstrom in den Ein-/Ausgangsschaltkreis ein. Stellen Sie sicher, dass der Arbeitsstrom weniger als 50 mA beträgt, nachdem der LOAD (Widerstand) des Ausgangsstromkreises angeschlossen wurde. ÜBERSTROM FÜHRT ZU SCHÄDEN AM CONTROLLER.**

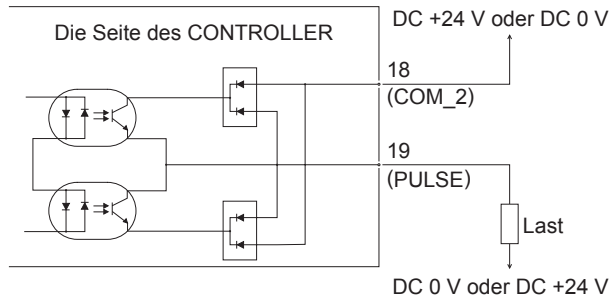


Abb. 28

- ④ Motordrehzahl-Steuersignal  
 Die Drehzahl kann durch Anlegen von Analogspannung an "Motordrehzahl-Steuerspannung (VR)" gewählt werden. Siehe Abb. 29, 30 für die Anschlüsse. Siehe Abb. 31 für die Beziehung zwischen Motordrehzahl und "Motordrehzahl-Steuerspannung (VR)".

**⚠ VORSICHT**

**Beim Anlegen von DC 0 V bis DC +10 V nie mehr als DC +10 V an den CONTROLLER anlegen (Abb. 30). Dies führt zu schweren Schäden an der E/A-Platine im CONTROLLER.**

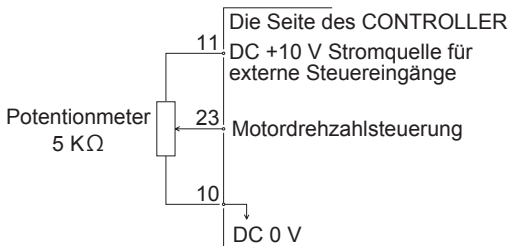


Abb. 29

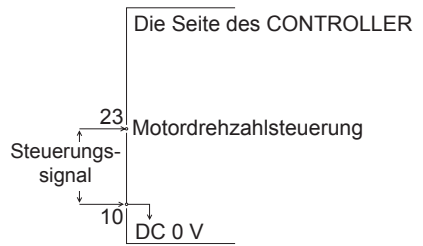


Abb. 30

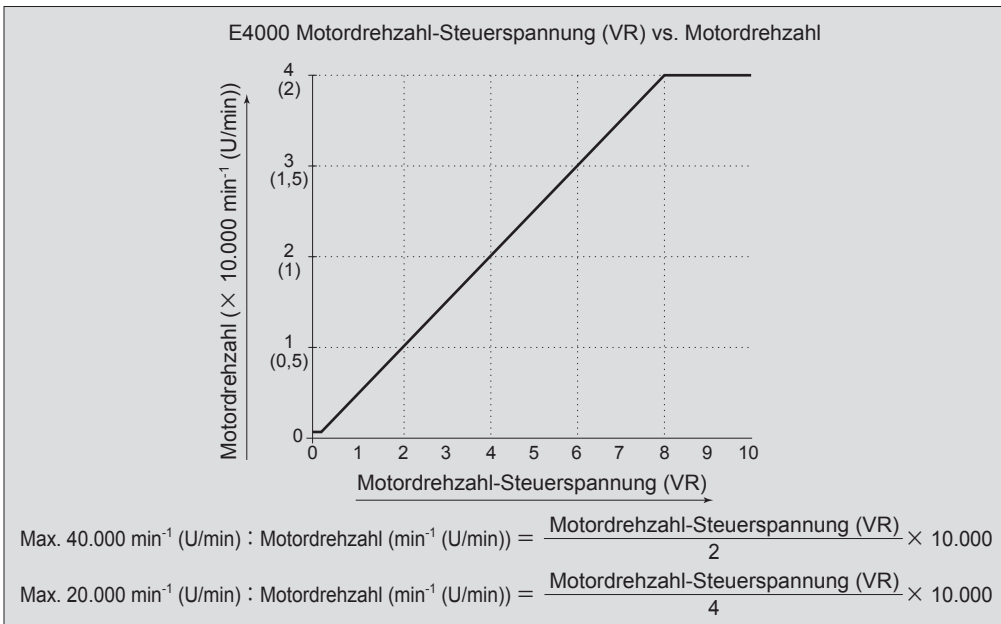


Abb. 31

⑤ Signale des analogen Monitors

Es gibt 3 separate Überwachungssignale: "Motorstrom-Monitor (MOTOR\_I)", "Drehmoment-Lastmonitor (LOAD)" und "Drehzahl-Analogmonitor-Spannung (SPEED\_V)". Siehe Abb. 32 für die Anschlüsse.

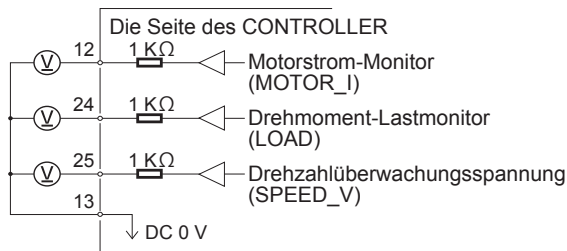


Abb. 32

## 16 - 2 Externer Eingang/Ausgang-Anschluss B

(1) Details der Signale des externen Eingang/Ausgang-Anschlusses B

### **WARNUNG**

- **SCHLIESSEN SIE KEINEN** anderen Schaltkreis als SELV (DC + 24 V) (Sichere extraniedrige Spannung) an den externen Eingang/Ausgang-Anschluss B des CONTROLLERS an, da dies zu Schäden an der E/A-Platine des CONTROLLERS führt.
- **Keine Überspannung oder Überstrom** an die Eingang/Ausgang-Schaltung anlegen. Installieren Sie immer eine **LAST (Widerstand)** an der Ausgangsschaltung, um die Gefahr von Schäden am CONTROLLER zu beseitigen.

### **VORSICHT**

**Externer Eingang/Ausgang-Anschluss B VERWENDEN SIE NICHT** die Pins Nr. 7, Nr. 8 und Nr. 15. Wenn Pins Nr. 7, Nr. 8 und Nr. 15 verbunden sind, wird der CONTROLLER beschädigt.

Tabelle 5

Pin Nr.	Code	Funktion	Eingang/ Ausgang	Beschreibung	
1	EMG - INA	Nothalt A	Eingang	Externer Stromquelleneingang für Nothalt-Signal oder Nothalt-Signal AUS (Offen)	Externer Stromquelleneingang für Nothalt-Signal oder Nothalt-Signal. Normaler Betrieb ist EIN (Geschlossen) Nothalt (Offen). Dieses Signal ist nur aktiv, wenn der Schutzrelaiskasten (separat erhältlich) an den CONTROLLER angeschlossen wird.
2	MT - CNA	Motoranschluss Kontakt A	Ausgang	Durchgang, AUS (Offen) zwischen Pin Nr. 2 und Pin Nr. 10 der Motor ist angeschlossen.	Wenn Durchgang besteht, AUS, zwischen Pin Nr. 2 und Pin Nr. 10 und der gewählte Motor ist angeschlossen, wenn kein Durchgang vorhanden ist, wenn der Motor abgetrennt ist oder das Motorkabel gebrochen ist.
3	SAFE - 1A	Schutzrelais Kontakt 1A	Ausgang	Pin Nr. 3 und Pin Nr. 11 Durchgang EIN (Geschlossen), Schutzrelais ist AUS	Wenn Durchgang besteht zwischen Pin Nr. 3 und Pin Nr. 11 EIN (Geschlossen), ist das Schutzrelais AUS (System gestoppt), kein Durchgang, Schutzrelais AUS (Offen) Normalbetrieb.
4	SAFE - 2A	Schutzrelais Kontakt 2A	Ausgang	Pin Nr. 4 und Pin Nr. 12 Durchgang EIN (Geschlossen), Schutzrelais ist AUS	Wenn Durchgang besteht zwischen Pin Nr. 4 und Pin Nr. 12 EIN (Geschlossen), ist das Schutzrelais AUS (System gestoppt), kein Durchgang, Schutzrelais AUS (Offen) Normalbetrieb.
5	AUTO +	Steuerungsmodus AUTO Signal (+)	Ausgang	Steuermodus AUTO Pin Nr. 5 und Pin Nr. 13 sind EIN (Geschlossen)	Wenn der Steuermodus AUTO verwendet wird, sind Pin Nr. 5 und Pin Nr. 13 EIN (Geschlossen).
6	PWON +	CONTROLLER Stromquelle Monitor (+)	Ausgang	ON (Geschlossen): Hauptstromversorgung ist angeschlossen. OFF (Offen): Hauptstromversorgung ist getrennt.	Wenn der Hauptstromschalter auf EIN eingestellt ist, sind Pin Nr. 6 und Pin Nr. 14 EIN (Geschlossen).

Pin Nr.	Code	Funktion	Eingang/ Ausgang	Beschreibung	
7	Nicht verwendet	—	—	—	<b>*Hinweis: Niemals den Pin verwenden, der als "NOT USED" gekennzeichnet ist.</b>
8	Nicht verwendet	—	—	—	<b>*Hinweis: Niemals den Pin verwenden, der als "NOT USED" gekennzeichnet ist.</b>
9	EMG - INB	Not-Aus-B	Eingang	Externer Stromquelleneingang für Nothalt-Signal oder Nothalt-Signal AUS (Offen)	Externer Stromquelleneingang für Nothalt-Signal oder Nothalt-Signal AUS (Offen). Normaler Betrieb ist EIN (Geschlossen) Nothalt (Offen). Dieses Signal ist nur aktiv, wenn der Schutzrelaiskasten (separat erhältlich) an den CONTROLLER angeschlossen wird.
10	MT - CNB	Motoranschluss Kontakt B	Ausgang	Durchgang, AUS (Offen) zwischen Pin Nr. 2 und Pin Nr. 10 der Motor ist angeschlossen.	Wenn Durchgang besteht, AUS, zwischen Pin Nr. 2 und Pin Nr. 10, und der gewählte Motor angeschlossen ist, wenn kein Durchgang vorhanden ist, ist der Motor abgetrennt oder das Motorkabel ist gebrochen.
11	SAFE - 1B	Schutzrelais Kontakt 1B	Ausgang	Pin Nr. 3 und Pin Nr. 11 Durchgang EIN (Geschlossen), Schutzrelais ist AUS	Wenn Durchgang besteht zwischen Pin Nr. 3 und Pin Nr. 11 EIN (Geschlossen), ist das Schutzrelais AUS (System gestoppt). Wenn es keinen Durchgang gibt, ist das Schutzrelais AUS (Offen) Normalbetrieb.
12	SAFE - 2B	Schutzrelais Kontakt 2B	Ausgang	Pin Nr. 4 und Pin Nr. 12 Durchgang EIN (Geschlossen), Schutzrelais ist AUS	Wenn Durchgang besteht zwischen Pin Nr. 4 und Pin Nr. 12 EIN (Geschlossen), ist das Schutzrelais AUS (System gestoppt). Wenn es keinen Durchgang gibt, ist das Schutzrelais AUS (Offen) Normalbetrieb.
13	AUTO -	Steuerungsmodus AUTO Signal (-)	Ausgang	Steuermodus AUTO Pin Nr. 5 und Pin Nr. 13 sind EIN (Geschlossen)	Wenn der Steuermodus AUTO verwendet wird, sind Pin Nr. 5 und Pin Nr. 13 EIN (Geschlossen).
14	PWON -	CONTROLLER Stromquelle-Monitor (-)	Ausgang	ON (Geschlossen): Hauptstromversorgung ist angeschlossen OFF (Offen): Hauptstromversorgung ist getrennt.	Wenn der Hauptstromschalter auf EIN eingestellt ist, sind Pin Nr. 6 und Pin Nr. 14 EIN (Geschlossen).
15	Nicht verwendet	—	—	—	<b>*Hinweis: Niemals den Pin verwenden, der als "NOT USED" gekennzeichnet ist.</b>



## (2) Eingang/Ausgang-Signale

### ① Ausgangssignal (Pin-Nr. 2 - Nr. 10, Nr. 5 - Nr. 13, Nr. 6 - Nr. 14)

Es gibt 3 Arten von Ausgangssignalen: "Motorsignal-Verbindungskontakt (MT-CN)", "Steuermodus AUTO (AUTO)" und "CONTROLLER Stromquelle-Monitor (PWON)". Diese Signale sind MOSS-Relaiskontakt-Verbindungen. Der Ausgangsstrom kann entweder high oder low aktiv angeschlossen werden.

Spannungs- und Stromspezifikationen

- Angelegte Spannung (V)  $\leq$  DC +30 V

- Arbeitsstrom (Ip)  $\leq$  100 mA

Siehe Abb. 33 für die Anschlüsse. Die Ausgangsschaltung benötigt eine separate Stromquelle (DC +24 V) (nicht im Lieferumfang enthalten/vom Endverbraucher bereitgestellt).

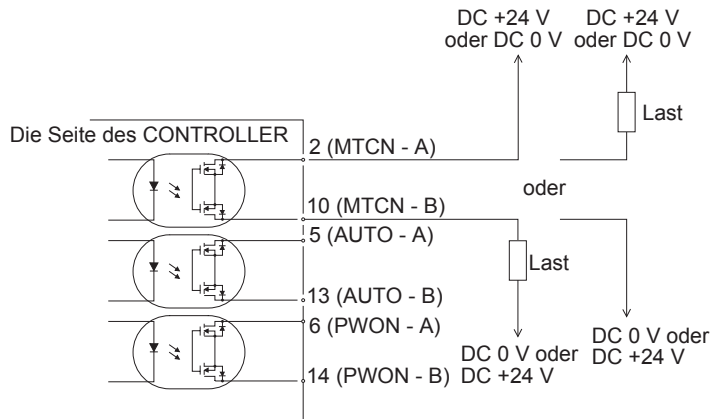


Abb. 33

### ② Nothalt-Signaleingang (Pin Nr. 1 - Nr. 9)

Dieses Signal ist ein geschalteter DC + 24 V-Ausgang.

Bitte verwenden Sie eine separate Stromquelle, die DC+ 24 V  $\pm$  10%, 50 mA liefern kann. Siehe Abb. 34 unten für die Verbindungen.

Normalbetrieb-Schaltkreis ist EIN (Geschlossen):

Nothalt-Schaltkreis ist AUS (Offen):

Wenn das Nothalt-Signal AUS (Offen) ist, ist das Schutzrelais im SCHUTZRELAISKASTEN AUS, und die Stromversorgung des Motors wird unterbrochen und der Motor stoppt.

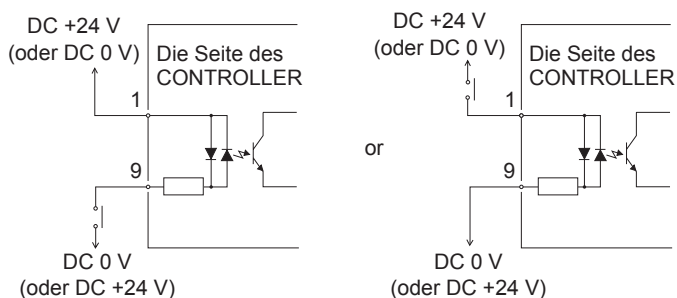


Abb. 34

### ③ Schutzrelaissignal (Pin Nr. 3 - 11, 4 - 12)

- Wenn ein Durchgang zwischen Pin Nr. 3 (SAFE - 1A) und Pin Nr. 11 (SAFE - 1B) oder zwischen Pin Nr. 4 (SAFE - 2A) und Pin Nr. 12 (SAFE - 2B) besteht, ist der Motor ausgeschaltet. Wenn kein Durchgang zwischen diesen Pin-Paaren besteht, arbeitet das System normal.
- Wenn das Nothalt-Signal AUS (Offen) ist, ist das Schutzrelais AUS (Offen), und die Motorleistung wird unterbrochen und der Motor stoppt.
- Wenn die NO-Kontakte des Schutzrelais durch eine Überlast oder Kurzschluss verschweißt sind, wird die Trennung der NC-Kontakte mit mehr als 0,5 mm Abstand durch den Rückzugmechanismus des Relais bewahrt.

- Spannungs-/Stromspezifikationen von Nr. 3 (SAFE - 1A) - Pin Nr. 11 (SAFE - 1B) und Pin Nr. 4 (SAFE - 2A) - Pin Nr. 12 (SAFE - 2B):
  - Angelegte Spannung (V)  $\leq$  DC +30 V
  - Arbeitsstrom (I<sub>p</sub>)  $\leq$  2A
- Abb. 35 zeigt den Schaltplan.

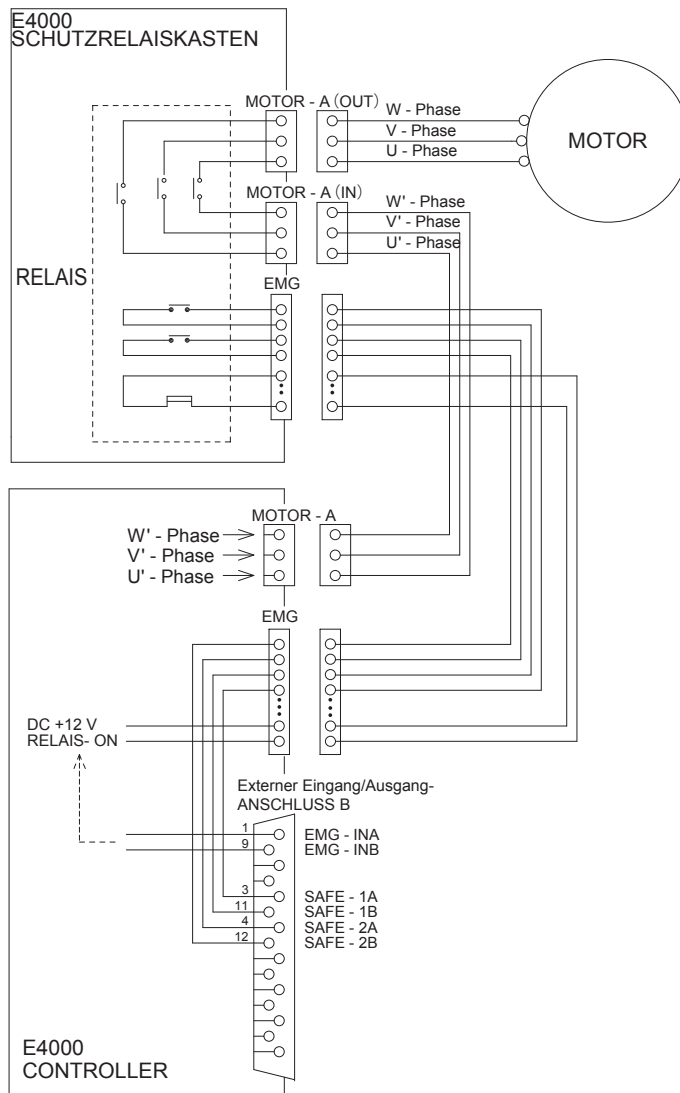


Abb. 35

\* Schutzrelais

Wenn ein NO-Kontakt verschweißt ist, bewahren alle NC-Kontakte einen Mindestabstand von 0,5 mm, wenn die Spule nicht stromversorgt ist.

NO-Kontakte (Schließer): Motor-Stromleitung

NC-Kontakte (Öffner): Kontaktausgang

\* Schutz der Maschine bei Verwendung des Schutzrelaiskontaktausgangs

- Bei einem Nothalt-Signaleingang, der mit dem Öffnen einer Schutzvorrichtung für Industriemaschinen gekoppelt ist, wird das Schutzrelais aktiviert und die Motorstromleitung geöffnet.
- Der Kontaktausgang ((SAFE-1A) - (SAFE - 1B), (SAFE - 2A) - (SAFE - 2B)) der NC-Kontakte kann zur Erkennung des Öffnens der Motorstromleitung verwendet werden.

Wenn NO Kontakte zusammengeschweißt werden, bewahren die Schaltausgänge durch einen Zwangsführung-Mechanismus einen AUS-Zustand (Offen). Daher kann das Schutzrelais als Öffnungssignal einer beweglichen Schutzvorrichtung mit einem Verriegelungsmechanismus für Industriemaschinen verwendet werden.

## 16 - 3 Spezifikationen für externen Eingang/Ausgang-Anschluss

### ⚠ VORSICHT

- Um HF-Störungen und Rauschen zu minimieren, halten Sie bitte die Länge der Kabel so kurz wie möglich und verlegen diese getrennt oder so weit weg wie möglich von elektrischen Hochspannungsleitungen entfernt.
- Verwenden Sie nur abgeschirmte Kabel, um HF-Störungen und Rauschen zu minimieren. Verbinden Sie die Abschirmung mit der Steckerabdeckung.
- Schließen Sie die abgeschirmte Leitung an den Eingang/Ausgang-Anschluss an. (Die abgeschirmte Leitung ist geerdet.) Schließen Sie keine weitere abgeschirmte Leitung an einem extern gespeisten Gerät an.

#### (1) Eingang/Ausgang-Anschluss A

Stecker-Teilenummer : XM2A - 2501 OMRON (oder anderes entsprechend hochwertiges Produkt)

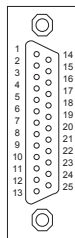
Abdeckungs-Teilenummer : XM2S - 2511 OMRON (oder anderes entsprechend hochwertiges Produkt)

#### (2) Externer Eingang/Ausgang-Anschluss B

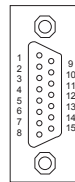
Stecker-Teilenummer : XM2A - 1501 OMRON (oder anderes entsprechend hochwertiges Produkt)

Abdeckungs-Teilenummer : XM2S - 1511 OMRON (oder anderes entsprechend hochwertiges Produkt)

- Halten Sie eine Abdeckung und einen Stecker bereit.
- Die Abschirmung muss mit der Abdeckung verbunden werden.
- Verwenden Sie die Befestigungsschraube "M2.6".  
\*Befestigen Sie den Stecker mit Hilfe von Befestigungsschrauben (M2.6) am CONTROLLER.



Externer Eingang/Ausgang-Anschluss A



Externer Eingang/Ausgang-Anschluss B

Abb. 36

# 17. SCHUTZFUNKTION

## 17 - 1 WARNFUNKTION

### VORSICHT


Wenn die Warn-LED am CONTROLLER blinkt, liegen Bedingungen vor, die zu einem gefährlichen Betrieb führen können. Prüfen Sie die Betriebsbedingungen und setzen Sie die Verwendung erst fort, nachdem das Problem behoben ist.

Prüfen Sie vor dem Gebrauch stets den CONTROLLER, die Motorspindel und den Zustand der Kühlluft. Dadurch werden Systemfehler verhindert, die zu Betriebsstörungen führen.



- (1) Die WARN-LED (WARNING) blinkt.
- (2) Der Warncode (aufgeführt in Tabelle 6) wird in der digitalen Drehzahlanzeige angezeigt.
- (3) Ein Warnsignal wird an "WARNUNG" (Pin Nr. 20: WARNING) des Eingang/Ausgang-Anschlusses A ausgegeben.

Tabelle 6

Warncode	Warnfunktion	Störung
A0	Motor-Signalleitung	Motor-Signalleitung oder Stecker nicht angeschlossen oder beschädigt.
A1	Niedriger Luftdruck	Niedriger Luftdruck während der Motordrehung.
A2	CONTROLLER Überhitzung	CONTROLLER-Überhitzung.
A3	Überlast	Motordrehmoment-Last überschreitet sichere Grenzen.
A4	Nothalt-Signal	Nothalt-Signal "AUS (Offen)" bei Nothalt-Modus-Bedingung.
A5	Luftüberdruck	Zu hoher Luftdruck.
A6	Motorüberhitzung	Die Innentemperatur des Motors hat das Warnniveau erreicht.
A7	Motor-Stromleitung	Motor-Stromleitung oder Stecker nicht angeschlossen oder beschädigt.
AF	Temporärer Motor-/Spindelbetrieb bei Fehlfunktion des LÜFTERS	Der LÜFTER hat angehalten, aber der Motor/die Spindel ist temporär in Betrieb. * Während der Anzeige des Warncodes "AF" ertönt der Summer.

\* Wenn der LÜFTER aufgrund einer Fehlfunktion gestoppt wurde, kann der Motor/die Spindel temporär laufen (siehe S. 45 Abschnitt "18 - 4  Temporärer Motor-/Spindelbetrieb, wenn der LÜFTER gestoppt wurde (80 quadratischer Typ)").

### VORSICHT



- Wenn die Warn-LED blinkt, wenn die Steuerung im Modus AUTO ist, müssen Sie den Warn-Code bestätigen, der auf der digitalen Drehzahlanzeige angezeigt wird. Ziehen Sie hierzu den "Warncode" in Tabelle 6 zu Rate.
- Wenn der Parameter " " auf " " eingestellt ist und der Dauerbetrieb während eines Lüfterausfalls fortgesetzt wird, kommt es durch übermäßige Wärmeentwicklung zu Schäden am CONTROLLER und seinen internen Komponenten, während der Lüfter nicht in Betrieb ist. Es ist wichtig, die Schneidlastbedingungen und die Betriebszeit zu reduzieren, um das Risiko von internen Schäden am CONTROLLER zu minimieren.

## 17 - 2 Erkennung von unsicheren Betriebsbedingungen

Überprüfen Sie vor dem Betrieb immer den CONTROLLER, den Motor, die Spindel und den Zustand der Kühlluft. Dadurch werden Systemfehler verhindert, die zu fehlerhaften Betriebsbedingungen führen.

Wenn ein Fehler auftritt, können die folgenden Ereignisse auftreten:

- (1) Motor stoppt.
- (2) Die Fehler-LED (ERROR) leuchtet.
- (3) Der Fehlercode in Tabelle 6 wird in der digitalen Drehzahlanzeige angezeigt.
- (4) Ein Fehlersignal wird an "ERR (Pin Nr. 8: ERROR) des Eingang/Ausgang-Anschlusses A ausgegeben.

\* Durch Einstellung von Parameter  wird der Fehler-Ausgabemodus des Fehlersignals geändert. (Siehe S. 42 Abschnitt "18 - 4  Einstellung des Fehler-Ausgabemodus".)

## 17 - 3 Zurücksetzen des Systems nach Fehlercode

Es gibt 2 Methoden zum Aufheben des Fehlercodes.

(1) Wenn die Steuerung im Modus MANUELL ist:

Drücken Sie die Fehler-Reset-Taste (RESET) am Bedienfeld.

(2) Wenn die Steuerung im Modus AUTO ist:

Schalten Sie das Signal an Pin Nr. 4 (RESET) des Eingang/Ausgang-Anschlusses A AUS (Offen) → EIN (Geschlossen) → AUS (Offen).

\* Beim Aufheben des Fehlers mit Motor Start/Stopp (Pin Nr. 14: START) ist EIN (Geschlossen), AUS (Offen) Motor Start/Stopp vor Wiederaufnahme des Betriebs.

Tabelle 7

Fehlercode	Problembereich	Störung
E1	Überstrom	Motorstrom über sicheren Grenzen.
E2	Überspannung	Motorspannung über sicheren Grenzen oder Motor-Stromleitung beschädigt.
E3	Motorsensor-Fehlfunktion	Das Sensorsignal hat eine Fehlfunktion oder die Motorleitung (Signalleitung) ist nicht angeschlossen.
E4	CONTROLLER Überhitzung	CONTROLLER-Überhitzung.
E5	Störung der Bremsschaltung	Störung der Motorbremsschaltung.
E6	Rotorsperre	Motor blockiert länger als 3 Sekunden oder Motorstromleitung beschädigt.
E7	Niedriger Luftdruck	Ungeeigneter Luftdruck liegt länger als 4 Sekunden bei Drehung an, oder ungeeigneter Luftdruck wird bei einem Motor-Startbefehl angelegt.
E8	Drehmoment-Überlast	Drehmomentgrenzen werden länger als zulässig überschritten. (Siehe S. 37 Abschnitt "17 - 4 Drehmoment-Überlast".)
EA	Externer Steuersignalfehler	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Wenn der Steuermodus auf AUTO eingestellt ist, ist das Steuerbefehlssignal "EIN (Geschlossen)", bevor der Hauptschalter eingeschaltet wird.</li> <li>• Wenn der Steuermodus auf AUTO gestellt ist, ist der FEHLER-Befehl freigegeben, ohne dass das Steuerbefehl-Signal "AUS (Offen)" gestoppt wird.</li> </ul>
EL	Inkompatibler Motor	Ein nicht erkennbarer Motor ist am CONTROLLER angeschlossen.
EH	Überdrehzahl	Die Drehzahl liegt über der Kapazität des Motors.
EE	Nothalt-Fehler	Aktiviert, wenn das Nothalt-Signal "AUS (Offen)" ist oder wenn beim Drehen ein Nothalt durch das Nothalt-Signal "AUS (Offen)" aufgetreten ist.
EC	Interner Speicherfehler	Internes Speicherproblem (EEPROM).
EP	Motor-Stromleitung getrennt	Stecker der Motorleitung (Stromleitung) nicht angeschlossen.
Et	Motorüberhitzung	Die interne Temperatur des Motors ist über einen akzeptablen Wert angestiegen.
EF1	LÜFTER-Fehlfunktion (80 quadratischer Typ)	LÜFTER wurde gestoppt (80 quadratischer Typ).
EF2	LÜFTER-Fehlfunktion (40 quadratischer Typ)	LÜFTER wurde gestoppt (40 quadratischer Typ).
EFP	Parameter $\left[ \begin{smallmatrix} P \\ B \end{smallmatrix} \right]$ Einstellungsfehler	Beim Einstellen von Parameter $\left[ \begin{smallmatrix} P \\ B \end{smallmatrix} \right]$ ist ein Fehler aufgetreten.

## VORSICHT

- Bei der Verwendung des externen Eingang/Ausgang-Anschlusses A/B und externer Überwachung prüfen Sie die Ursache des Problems und beheben Sie es, wenn ein Fehlercode auf der digitalen Drehzahlanzeige angezeigt wird.
- Wenn ein Fehler aufgrund interner Beschädigung am CONTROLLER auftritt, kann das Fehlersignal nicht zurückgesetzt werden. Bitte senden Sie die Motorspindel und den CONTROLLER zur Reparatur an einem Vertragshändler von NAKANISHI.

### Fehlercode "EF1"

- Der Lüfter (80 quadratischer Typ) auf der Rückseite des Bedienfelds des CONTROLLERS ist defekt und hat angehalten. Die Schutzfunktion des CONTROLLERS ist in Betrieb und der Motor/die Spindel hat angehalten. Der LÜFTER (80 quadratischer Typ) muss ersetzt werden. Dieser LÜFTER kann vom Kunden ausgetauscht werden (siehe S. 48 Abschnitt "22. WARTUNG").
- Wenn der LÜFTER aufgrund einer Fehlfunktion gestoppt wurde, kann der Motor/die Spindel vorübergehend betrieben werden, indem der Parameter  $P8$  auf  $0n$  gesetzt wird, bis der LÜFTER (80 quadratischer Typ) ausgetauscht wurde (siehe S. 45 Abschnitt "18 - 4 ⑧  $P8$ "). Temporärer Motor-/Spindelbetrieb, wenn der LÜFTER gestoppt wurde (80 quadratischer Typ)).

### Fehlercode "EF2"

Der LÜFTER (40 quadratischer Typ) auf der Steuerplatine im CONTROLLER ist defekt und hat angehalten.

Ein sofortiger Austausch des LÜFTERS ist erforderlich. Er kann NICHT vom Kunden ausgetauscht werden. Senden Sie ihn zur Wartung an einen NAKANISHI-Händler ein.

## 17 - 4 Drehmoment-Überlast

### VORSICHT

Wenn Sie das System kontinuierlich in einem Überlastung-Zustand betreiben, auch für begrenzte Zeit, wird der CONTROLLER überhitzt, und Schäden an dem CONTROLLER, am Motor und an der Spindel sind möglich.

**NAKANISHI empfiehlt nur kontinuierlichen Betrieb (LAST-LED mit 3 leuchtenden LED): Die Spannung des Drehmoment-Lastmonitors (LAST) muss unter DC +5 V betragen.**

Wenn an den Lastmonitor-LEDs 4 oder mehr LEDs leuchten (3 grüne LEDs und 1 von mehreren gelben LEDs), liegt eine Überlastung vor.

Während einer Überlastung des Motors tritt Folgendes ein:

- (1) Die Warn-LED (WARNING) blinkt.
- (2) Der Warn-Code "A3" wird an der digitalen Drehzahlanzeige angezeigt.
- (3) Das Warnsignal wird an Pin Nr. 20 (Warnung) des Eingang/Ausgang-Anschlusses A ausgegeben.

Der Überlast-Betrieb wird als ein kurzfristiger Betrieb betrachtet. Die zulässige Betriebsdauer hängt von der Anzahl der leuchtenden LEDs an der Lastmonitor-LED (LOAD) ab.

- (1) Lastmonitor-LED 4 LEDs (grüne LED 3, gelbe LED 1): 30 Sekunden
- (2) Lastmonitor-LED 5 LEDs (grüne LED 3, gelbe LED 2): 10 Sekunden
- (3) Lastmonitor-LED 6 LEDs (grüne LED 3, gelbe LED 2, rote LED 1): 5 Sekunden

Wenn die zulässige Zeit überschritten wird, stoppt der Motor und die folgenden Ereignisse treten ein:

- (1) Die Fehler-LED leuchtet.
- (2) Der Fehlercode "E8" wird an der digitalen Drehzahlanzeige angezeigt.
- (3) Das Fehlersignal wird an Pin Nr. 8 (ERROR) des Eingang/Ausgang-Anschlusses A ausgegeben.

\* Stellen Sie den Parameter  $P1$  ein, um Änderungen am Fehler-Ausgabemodus des Fehlersignals für Offen- oder Geschlossen-Zustand vorzunehmen. (Siehe S. 42 Abschnitt "18 - 4 ①  $P1$  Einstellung des Fehler-Ausgabemodus".)

## 18. EINSTELLUNG DER BETRIEBSPARAMETER

### 18 - 1 Aufrufen des Parameter-Einstellmodus

#### VORSICHT

- Befinden Sie sich im Parameter-Modus, ist der normale Start/Stop-Betrieb usw. nicht möglich.
- Beim Wechsel vom Parameter-Modus in den normalen Betrieb, stellen Sie immer den Hauptstromschalter auf AUS und erneut auf EIN.

- (1) Stellen Sie sicher, dass der Hauptstromschalter ausgeschaltet ist.
- (2) Halten Sie die Fehler-Reset-Taste gedrückt, während Sie den Netzschalter auf der Rückseite des CONTROLLERS einschalten.
- (3) Halten Sie die Reset-Taste für 3 Sekunden gedrückt, während der CONTROLLER aktiviert wird.
- (4) Der Signaltonger piept 3 Mal; lassen Sie dann die Reset-Taste los, und der Parameter-Einstellmodus startet.  $\text{P1}$  wird angezeigt.

### 18 - 2 Parameterbeschreibungen

Die Parametertypen, -inhalte und ihre Standardwerte sind ausführlich in Tabelle 8 aufgeführt. Informationen zum Überprüfen eines Parameters oder Ändern einer Parametereinstellung finden Sie auf S. 42 Abschnitt "18 - 4 Einstellverfahren".

Tabelle 8

Code	Typen	Inhalt	Standard
$\text{P1}$	Einstellung des Fehler-Ausgabemodus	Ändert das Fehlerausgabe-Signal, wenn ein Fehler auftritt, von NO (Schließer) zu NC (Öffner).	$\text{OFF}$
$\text{P2}$	Einstellen des AUTO-Modus für die Motordrehzahlregelung	Wenn die Steuerung im AUTO-Modus ist, kann die Drehzahlregelung von der Bedienfeld des CONTROLLERS aus geregelt werden. Stellen Sie den Parameter auf $\text{on}$ , um die Drehzahl im AUTO-Modus einzustellen.	$\text{OFF}$
$\text{P3}$	Einstellen der festen Motordrehzahl	Wenn eine feste Motordrehzahl gewünscht ist, stellen Sie den Parameter auf $\text{on}$ und stellen die gewünschte Sperrdrehzahl ein.	$\text{OFF}$
$\text{P4}$	Einstellen der maximalen Motordrehzahl	Wenn eine maximale Motordrehzahl gewünscht ist, stellen Sie den Parameter auf $\text{on}$ und stellen die maximale Drehzahl ein.	$\text{OFF}$
$\text{P5}$	Auswahl des externen Motordrehzahl-Steuermodus	Die folgenden Drehzahl-Optionen können gewählt werden, wenn der Steuermodus AUTO ist. $\text{An}$ : Analogsignal $\text{En}$ : Impulssignal $\text{Po}$ : Drehzahlpunkt-Signal	$\text{An}$
$\text{P6}$	Auswahl des externen Motorstartsignal-Steuermodus	Wenn der Steuermodus auf AUTO eingestellt ist, stellen Sie den Parameter auf $\text{on}$ und stellen die gewünschte Drehrichtung des Motors ein. Aktivieren Sie Pin 2 zum Einstellen einer Rückwärtsrichtung zusammen mit dem Startbefehl.	$\text{OFF}$
$\text{P7}$	Einstellen der Motorbeschleunigungs- und -verzögerungszeit	Wenn die Beschleunigungszeit des Motorstarts auf die maximale Motordrehzahl oder die Verzögerungszeit von der maximalen Drehzahl auf den Motorstopp verlängert werden muss. Stellen Sie den Parameter auf $\text{on}$ und stellen Sie die gewünschte Beschleunigungs-/Verzögerungszeit ein. (Beschleunigungszeit und Verzögerungszeit werden gemeinsam verwendet.)	$\text{OFF}$
$\text{P8}$	Temporärer Motor-/ Spindelbetrieb, wenn der LÜFTER gestoppt wurde (80 quadratischer Typ).	Wenn der LÜFTER eine Störung aufweist und angehalten wurde, kann der Motor/die Spindel temporär betrieben werden.	$\text{OFF}$
$\text{P9}$	Bestätigung der Parameter-Einstellung	Die Inhalte der eingestellten Parameter können bestätigt werden. ( $\text{P1}$ - $\text{P8}$ .) Es ist keine Parametereinstellung erforderlich.	

## 18 - 3 Inhalte des Parameters

### VORSICHT

Die Betriebsparameter können abhängig von den Anforderungen der Anwendung voreingestellt werden.

Die Betriebsparameter-Voreinstellungen ("Einstellung des Fehler-Ausgabemodus", "Einstellung von AUTO-Modus für Motordrehzahl-Regelung", "Einstellen der festen Motordrehzahl", "Einstellen der maximalen Motordrehzahl", "Auswahl des externen Motordrehzahl-Steuermodus", "Auswahl des externen Motorstartsignal-Steuermodus", "Einstellen der Motorbeschleunigungs- und -verzögerungszeit" und "Temporärer Motor-/Spindelbetrieb bei Fehlfunktion des LÜFTERS (80 quadratischer Typ)") werden in einem nicht flüchtigen Speicher gespeichert und bleiben auch nach einem Stromausfall erhalten.




Bitte erst nach Bestätigung der Inhalte der Parametereinstellungen betreiben.

Folgende Parameter können eingestellt werden.

#### ① Einstellung des Fehler-Ausgabemodus

- Die Auswahl des Fehlerausgabemodus erfolgt über Pin Nr. 8: ERR des Eingang/Ausgang-Anschlusses A.
- Wenn ein Fehler auftritt, kann der Ausgang auf EIN (geschlossen) oder AUS (offen) geschaltet werden.
- Signale können entsprechend der erforderlichen Maschinensteuerlogik des Systems ausgegeben werden.

Tabelle 9

Parameter 	Eingestellte Inhalte
	Fehler aufgetreten: Signal ist AUS (Offen).
	Fehler aufgetreten: Signal ist EIN (Geschlossen).

#### ② Einstellen des AUTO-Modus für die Motordrehzahlregelung










Ermöglicht die Einstellung der Motordrehzahl im AUTO-Modus. Dieser Parameter wählt zwischen Drehzahlregelung mit der Motordrehzahl-Angleichtaste (SPEED , ) auf dem Bedienfeld oder dem externen Befehlssignal über externen Eingang/Ausgang-Anschluss A.

Tabelle 10

Parameter 	Eingestellte Inhalte
	Stellen Sie die Motordrehzahl über das externe Befehlssignal über den externen Eingang/Ausgang-Anschluss A ein.
	Stellen Sie die Motordrehzahl mit der Motordrehzahl-Angleichtaste (SPEED  ,  ) über das Bedienfeld ein.




#### ③ Einstellen der festen Motordrehzahl

### VORSICHT

Wenn die Drehzahl höher als die Drehzahl bei  eingestellt wird, wird die Drehzahl entsprechend  eingestellt.

- Ermöglicht die Festlegung der Motordrehzahl.
- Verhindert aktiv unbeabsichtigte Veränderungen der Drehzahl.
- Die feste Motordrehzahl kann im Steuermodus MANUELL oder AUTO eingestellt werden.

Tabelle 11

Parameter 	Eingestellte Inhalte
	Feste Motordrehzahl ist nicht aktiviert.
	Feste Motordrehzahl ist aktiviert.



④ **P4** Einstellen der maximalen Motordrehzahl

**⚠ VORSICHT**

**Die tatsächliche Motordrehzahl ist begrenzt, basierend auf der maximalen Motordrehzahl und dem Typ des verbundenen Motors.**

- Die maximale Motordrehzahl kann eingestellt werden.
- Ermöglicht eine sichere maximale Drehzahlgrenze abhängig von der Anwendung.
- Die maximale Motordrehzahl kann im Steuermodus MANUELL oder AUTO eingestellt werden.

Tabelle 12

Parameter <b>P4</b>	Eingestellte Inhalte
<b>GF</b>	Die Einstellung der maximalen Motordrehzahl ist nicht aktiviert.
<b>GN</b>	Die Einstellung der maximalen Motordrehzahl ist aktiviert.

⑤ **P5** Auswahl des externen Motordrehzahl-Steuermodus

**⚠ VORSICHT**

**Die tatsächliche Motordrehzahl ist begrenzt, basierend auf der maximalen Motordrehzahl und dem Typ des verbundenen Motors.**

Wenn der Steuermodus auf AUTO gesetzt ist, ist es möglich, den Externen Drehzahl-Steuermodus unter Analogsignal **AN**, Impulssignal **EN** oder Drehzahlpunktsignal **PN** zu wählen. Drehzahlvorgabe in der Steuerung entsprechend **U1** - **U4**.

Tabelle 13

Parameter <b>P5</b>	Eingestellte Inhalte
<b>AN</b>	Drehzahl durch analoges Signal eingestellt.
<b>EN</b>	Drehzahl durch Impulssignal eingestellt.
<b>PN</b>	Drehzahl durch Drehzahlpunkt-Signal eingestellt.

- Verwenden Sie bei Einstellung durch Analogsignal **AN** das externe Eingang/Ausgang-Signal "Motordrehzahl-Steuerspannung (Pin Nr. 23: VR)".
- Bei der Einstellung über das Impulssignal **EN** verwenden Sie das externe Eingang/Ausgang-Signal "Zählimpuls zur Einstellung der Motordrehzahl (Pin Nr. 3: CNT\_IN)" und das externe Eingang/Ausgang-Signal "HÖHER/NIEDRIGER" zum Einstellen der Motordrehzahl (Pin Nr. 15: UD\_IN)". Die Motordrehzahl pro Impuls beträgt 100 min<sup>-1</sup> (U/min).  
Das externe Eingang/Ausgang-Signal HÖHER/NIEDRIGER zum Einstellen der Motordrehzahl lautet wie folgt:  
AUS (Geschlossen): Drehzahl nimmt ab  
EIN (Offen): Drehzahl steigt
- Bei der Einstellung von Drehzahlpunkt-Signal **PN** wählen Sie den Drehzahlpunkt (**U1** - **U4**) durch Verwendung der Kombination von Drehzahlpunkt 0 (Pin Nr. 17: SEL0) und Drehzahlpunkt-Auswahl 1 (Pin Nr. 5: SEL1) aus.

Tabelle 14

Drehzahlpunkt	SEL1 (Pin Nr. 5)	SEL0 (Pin Nr. 17)
<b>U1</b>	AUS (Offen)	AUS (Offen)
<b>U2</b>	AUS (Offen)	EIN (Geschlossen)
<b>U3</b>	EIN (Geschlossen)	AUS (Offen)
<b>U4</b>	EIN (Geschlossen)	EIN (Geschlossen)

- Die verschiedenen Drehzahlen können an 4 Drehzahlpunkten eingestellt werden (**U1** - **U4**). Drehzahlbereiche von 1.000 - 40.000min<sup>-1</sup> (U/min) können eingestellt werden.

- ⑥ **P5** Auswahl des externen Motorstartsignal-Steuermodus
- Im AUTO-Steuerungsmodus kann das Motorstartsignal entweder durch ein Richtungssignal und ein Startsignal oder durch eine FWD.- Start- und ein REV.-Startsignal erfolgen.
  - Während des Auto-Steuermodus kann das Motor-Startsignal entweder für die Vorwärts- oder Rückwärtsrichtung verwendet werden, indem ein Richtungssignal und ein Start-Signal verwendet werden. Falls eingestellt, wird die Drehrichtung durch "Drehrichtung-Einstellung (Pin Nr. 2: DIR\_IN)", FWD. (Offen), Rev. (Geschlossen) gesteuert, und das Startsignal wird durch "Rotationsbefehl (Pin Nr. 14: START)" gesteuert. Wenn **P5** auf **0n** eingestellt ist, wird die Drehung durch "Rotationsbefehl (Pin Nr. 14: START)" gesteuert, und REV. Drehung wird durch "Drehrichtung-Einstellung (Pin Nr. 2: DIR\_IN)" gesteuert.

Tabelle 15

Parameter <b>P5</b>	Eingestellte Inhalte
<b>0FP</b>	Motorstart und Drehrichtung wird nicht durch ein Signal gesteuert.
<b>0n</b>	Der Startmotor mit FWD.-Drehung oder der Startmotor mit REV.-Drehung.

- ⑦ **P7** Einstellen der Motorbeschleunigungs- und -verzögerungszeit
- Legt die Zeit vom Motorstart bis zum Erreichen der maximalen Motordrehzahl und die Verzögerungszeit von der maximalen Motordrehzahl bis zum Stopp fest.
  - Die Einheiten der Anzeige sind Sekunden. Einstellbereich für Beschleunigungszeit und Verzögerungszeit: 2 - 60 Sekunden.
  - Beschleunigungszeit und Verzögerungszeit werden gemeinsam verwendet. Einheit des Einstellwerts: Sekunden.

Tabelle 16

Parameter <b>P7</b>	Eingestellte Inhalte
<b>0FP</b>	Beschleunigungs-/Verzögerungszeit des Motors ist nicht aktiviert.
<b>0n</b>	Beschleunigungs-/Verzögerungszeit des Motors ist aktiviert.

Tabelle 17

Einstellwert (Einheit: Sekunden)	Anzeige
2	2
4	4
8	8
10	10
12	12
14	14
16	16
18	18
20	20
25	25
30	30
45	45
60	60

- ⑧ **P8** Temporärer Motor-/Spindelbetrieb, wenn der LÜFTER gestoppt wurde (80 quadratischer Typ).

## **⚠ VORSICHT**

**Stellen Sie den Parameter **P8** auf **GFF** ein, nachdem Sie den LÜFTER (80 quadratischer Typ) ausgetauscht haben. Wenn der LÜFTER (80 quadratischer Typ) normal arbeitet und der Parameter **P8** auf **Gn** eingestellt ist, wird der Fehlercode "EFP" angezeigt.**

Wenn der LÜFTER (80 quadratischer Typ) aufgrund einer Fehlfunktion angehalten hat, kann der Motor/die Spindel vorübergehend durch Einstellen von Parameter **P8** auf **Gn** betrieben werden, bis der Austausch des LÜFTERS (80 quadratischer Typ) abgeschlossen ist.

Wenn der LÜFTER (40 quadratischer Typ) aufgrund einer Fehlfunktion gestoppt wurde, ist kein Motorbetrieb möglich, bis der LÜFTER ausgetauscht wurde.

Tabelle 18

Parameter <b>P8</b>	Eingestellte Inhalte
<b>GFF</b>	LÜFTER gestoppt (80 quadratischer Typ): Motor-/Spindelbetrieb gestoppt.
<b>F1</b>	LÜFTER gestoppt (80 quadratischer Typ): Motor/Spindel kann weiter betrieben werden. Gibt ein externes Warnsignal (WARNING) an den CONTROLLER aus.
<b>F2</b>	LÜFTER gestoppt (80 quadratischer Typ): Motor/Spindel kann weiter betrieben werden. Gibt kein externes Warnsignal (WARNING) an den CONTROLLER aus. Wenn andere Warncodes als "AF" auftreten, werden diese Ausgangssignale an den CONTROLLER gesendet (externes Warnsignal) (WARNING).

- ⑨ **P9** Bestätigung der Parameter-Einstellung

Dieser Modus ermöglicht es dem Anwender, die Einstellungen der Parameter **P1** - **P8** zu prüfen. Der Parameter **P9** kann nicht überprüft werden.

## **18 - 4 Einstellverfahren**




- ① **P1** Einstellung des Fehler-Ausgabemodus

## **⚠ VORSICHT**

**Wenn die Standardeinstellung des Fehler-Ausgabemodus geändert wird, wird die Parametereinstellung beim nächsten Aufrufen des Parameter-Einstellmodus angezeigt.**

- Verfahren
1. Drücken Sie die Start/Stopp-Taste (START/STOP).
  2. **GFF** wird angezeigt. Dies deutet darauf hin, dass wenn ein Fehler auftritt, der Ausgang AUS (Offen) ist.
  3. Drücken Sie die Start/Stopp-Taste (START/STOP).
  4. **Gn** wird angezeigt. Dies deutet darauf hin, dass wenn ein Fehler auftritt, der Ausgang EIN (Geschlossen) ist.
  5. Sie können durch Drücken der Start/Stopp-Taste (START/STOP) durch die Optionen blättern.
  6. Drücken Sie die Fehler-Reset-Taste (RESET), um die Einstellungen an den Speicher zu senden. **P1** wird angezeigt.
  7. Wenn Sie andere Parameter einstellen wollen, drücken Sie die Motordrehzahl-Angleichtaste (SPEED **▲**, **▼**), um den einzustellenden Parameter zu wählen.
  8. Wenn Sie mit der Einstellung der Parameter fertig sind, drücken Sie die Fehler-Reset-Taste (RESET) und drehen Sie dann den Hauptstromschalter auf AUS.

## ② Einstellen des AUTO-Modus für die Motordrehzahlregelung

- Verfahren
1. Drücken Sie die Start/Stopp-Taste (START/STOP).
  2.  wird angezeigt. Dies zeigt an, dass die Drehzahlregelung mit der Motordrehzahl-Angleichtaste (SPEED  ,  ) deaktiviert ist. Die externe Befehlssignal-Steuerung ist betriebsbereit.
  3. Drücken Sie die Start/Stopp-Taste (START/STOP).
  4.  wird angezeigt. Dies zeigt, dass Drehzahlregelung durch die Motordrehzahl-Angleichtaste (SPEED  ,  ) einstellbar ist.
  5. Sie können durch Drücken der Start/Stopp-Taste (START/STOP) durch die Optionen blättern.
  6. Drücken Sie die Fehler-Reset-Taste (RESET), um die Einstellungen an den Speicher zu senden.  wird angezeigt.
  7. Wenn Sie andere Parameter einstellen wollen, drücken Sie die Motordrehzahl-Angleichtaste (SPEED  ,  ), um den einzustellenden Parameter zu wählen.
  8. Wenn Sie mit der Einstellung der Parameter fertig sind, drücken Sie die Fehler-Reset-Taste (RESET) und drehen Sie dann den Hauptstromschalter auf AUS.

## ③ Einstellen der festen Motordrehzahl

### **VORSICHT**

**Die tatsächliche Motordrehzahl wird basierend auf der maximalen Motordrehzahl und dem Typ des verbundenen Motors begrenzt.**

- Verfahren
1. Drücken Sie die Start/Stopp-Taste (START/STOP).
  2.  wird angezeigt. Dies deutet darauf hin, dass die feste Motordrehzahl nicht eingestellt werden kann.
  3. Drücken Sie die Start/Stopp-Taste (START/STOP).
  4. Die Einstellung der Motordrehzahl wird auf der digitalen Drehzahlanzeige angezeigt.
  5. Drücken Sie die Motordrehzahl-Angleichtaste (SPEED  ,  ), um die Motordrehzahl einzustellen.  
Der Motordrehzahlbereich liegt zwischen  $1.000 - 40.000 \text{ min}^{-1}$  (U/min).
  6. Drücken Sie die Fehler-Reset-Taste (RESET), um die Einstellungen an den Speicher zu senden.  wird angezeigt.
  7. Wenn Sie andere Parameter einstellen wollen, drücken Sie die Motordrehzahl-Angleichtaste (SPEED  ,  ), um den einzustellenden Parameter zu wählen.
  8. Wenn Sie mit der Einstellung der Parameter fertig sind, drücken Sie die Fehler-Reset-Taste (RESET) und drehen Sie dann den Hauptstromschalter auf AUS.

## ④ Einstellen der maximalen Motordrehzahl



















### **VORSICHT**

**Die tatsächliche Motordrehzahl wird basierend auf der maximalen Motordrehzahl und dem Typ des verbundenen Motors begrenzt.**



- Verfahren
1. Drücken Sie die Start/Stopp-Taste (START/STOP).
  2.  wird angezeigt. Dies zeigt an, dass die maximale Motordrehzahl nicht eingestellt werden kann.  
Die maximale Motordrehzahl beträgt  $40.000 \text{ min}^{-1}$  (U/min).
  3. Drücken Sie die Start/Stopp-Taste (START/STOP).
  4. Die maximale Motordrehzahl wird auf der digitalen Drehzahlanzeige angezeigt.
  5. Drücken Sie die Motordrehzahl-Angleichtaste (SPEED  ,  ), um die Motordrehzahl einzustellen.  
Der Motordrehzahlbereich liegt zwischen  $1.000 - 40.000 \text{ min}^{-1}$  (U/min).
  6. Drücken Sie die Fehler-Reset-Taste (RESET), um die Einstellungen an den Speicher zu senden.  wird angezeigt.
  7. Wenn Sie andere Parameter einstellen wollen, drücken Sie die Motordrehzahl-Angleichtaste (SPEED  ,  ), um den einzustellenden Parameter zu wählen.
  8. Wenn Sie mit der Einstellung der Parameter fertig sind, drücken Sie die Fehler-Reset-Taste (RESET) und drehen Sie dann den Hauptstromschalter auf AUS.

## VORSICHT





**Die tatsächliche Motordrehzahl wird basierend auf der maximalen Motordrehzahl und dem Typ des verbundenen Motors begrenzt.**

- Verfahren
1. Drücken Sie die Start/Stopp-Taste (START/STOP).
  2. Pn wird angezeigt.
    - 2 - 1 Gehen Sie wie folgt vor, wenn Sie die Drehzahl über ein Analogsignal (Motordrehzahl-Steuerspannung) einstellen möchten.
      - (1) Drücken Sie die Fehler-Reset-Taste (RESET), um die Einstellungen in den Speicher zu schreiben.
      - (2) P5 wird angezeigt.
      - (3) Wenn Sie andere Parameter einstellen wollen, drücken Sie die Motordrehzahl-Angleichtaste (SPEED  ,  ), um den einzustellenden Parameter zu wählen.
      - (4) Wenn Sie mit der Einstellung der Parameter fertig sind, drücken Sie die Fehler-Reset-Taste (RESET) und drehen Sie dann den Hauptstromschalter auf AUS.
    - 2 - 2 Gehen Sie wie folgt vor, um die Drehzahl durch ein Impulsignal einzustellen.
      - (1) Drücken Sie die Motordrehzahl-Angleichtaste (SPEED  ,  ). cn wird in der digitalen Drehzahlanzeige angezeigt.
      - (2) Drücken Sie die Fehler-Reset-Taste (RESET).
      - (3) Die Einstellungen werden in den Speicher geschrieben. P5 wird angezeigt.
      - (4) Wenn Sie andere Parameter einstellen wollen, drücken Sie die Motordrehzahl-Angleichtaste (SPEED  ,  ), um den einzustellenden Parameter zu wählen.
      - (5) Wenn Sie mit der Einstellung der Parameter fertig sind, drücken Sie die Fehler-Reset-Taste (RESET) und drehen Sie dann den Hauptstromschalter auf AUS.
    - 2 - 3 Gehen Sie wie folgt vor, um die Drehzahl durch ein Drehzahlpunkt-Signal einzustellen.
      - (1) Drücken Sie die Motordrehzahl-Angleichtaste (SPEED  ,  ). P0 wird in der digitalen Drehzahlanzeige angezeigt. u1 bis u4 geben an, dass die 4 Drehzahlpunkte eingestellt werden können.
      - (2) Drücken Sie die Start/Stopp-Taste (START/STOP).
      - (3) Zeigt abwechselnd u1 und Drehzahleinstellung an. Der Drehzahlpunkt u1 kann eingestellt werden.  
Drücken Sie die Motordrehzahl-Angleichtaste (SPEED  ,  ), um die Motordrehzahl einzustellen.  
Drücken Sie die Fehler-Reset-Taste (RESET). P5 wird angezeigt.  
Wenn Sie kontinuierlich diese Parameter einstellen, drücken Sie die Start/Stopp-Taste (START/STOP).
      - (4) Zeigt abwechselnd u2 und Drehzahleinstellung an. Der Drehzahlpunkt u2 kann eingestellt werden.  
Drücken Sie die Motordrehzahl-Angleichtaste (SPEED  ,  ), um die Motordrehzahl einzustellen.  
Drücken Sie die Fehler-Reset-Taste (RESET). P5 wird angezeigt.  
Wenn Sie kontinuierlich diese Parameter einstellen, drücken Sie die Start/Stopp-Taste (START/STOP).
      - (5) Zeigt abwechselnd u3 und Drehzahleinstellung an. Der Drehzahlpunkt u3 kann eingestellt werden.  
Drücken Sie die Motordrehzahl-Angleichtaste (SPEED  ,  ), um die Motordrehzahl einzustellen.  
Drücken Sie die Fehler-Reset-Taste (RESET). P5 wird angezeigt.  
Wenn Sie kontinuierlich diese Parameter einstellen, drücken Sie die Start/Stopp-Taste (START/STOP).
      - (6) Zeigt abwechselnd u4 und Drehzahleinstellung an. Der Drehzahlpunkt u4 kann eingestellt werden.  
Drücken Sie die Motordrehzahl-Angleichtaste (SPEED  ,  ), um die Motordrehzahl einzustellen.  
Drücken Sie die Fehler-Reset-Taste (RESET). P5 wird angezeigt.  
Wenn Sie kontinuierlich diese Parameter einstellen, drücken Sie die Start/Stopp-Taste (START/STOP).
  3. Wenn Sie andere Parameter einstellen wollen, drücken Sie die Motordrehzahl-Angleichtaste (SPEED  ,  ), um den einzustellenden Parameter zu wählen.
  4. Wenn Sie mit der Einstellung der Parameter fertig sind, drücken Sie die Fehler-Reset-Taste (RESET) und drehen Sie dann den Hauptstromschalter auf AUS.

## ⑥ **P5** Auswahl des externen Motorstartsignal-Steuermodus

- Verfahren
1. Drücken Sie die Start/Stopp-Taste (START/STOP).
  2. **GFF** wird angezeigt. Dies zeigt an, dass der Motorstart und die Einstellung der Drehrichtung nicht gleichzeitig ausgeführt werden können.
  3. Drücken Sie die Start/Stopp-Taste (START/STOP).
  4. **gn** wird angezeigt. Bei dieser Einstellung handelt es sich um die Rechtsdrehung beim Starten des Motors durch den Drehbefehl (Pin Nr. 14: START) oder um die Linksdrehung beim Starten des Motors durch den Drehbefehl (Pin Nr. 2: DIR\_IN).
  5. Sie können durch Drücken der Start/Stopp-Taste (START/STOP) durch die Optionen blättern.
  6. Drücken Sie die Fehler-Reset-Taste (RESET), um die Einstellungen an den Speicher zu senden. **P5** wird angezeigt.
  7. Wenn Sie andere Parameter einstellen wollen, drücken Sie die Motordrehzahl-Angleichtaste (SPEED , ), um den einzustellenden Parameter zu wählen.
  8. Wenn Sie mit der Einstellung der Parameter fertig sind, drücken Sie die Fehler-Reset-Taste (RESET) und drehen Sie dann den Hauptstromschalter auf AUS.

## ⑦ **P7** Einstellen der Motorbeschleunigungs- und -verzögerungszeit

- Verfahren
1. Drücken Sie die Start/Stopp-Taste (START/STOP).
  2. **GFF** wird angezeigt. In dieser Einstellung beträgt die Beschleunigungs- und Verzögerungszeit 2 Sekunden. Dies ist die werkseitige Standardeinstellung.
  3. Drücken Sie die Start/Stopp-Taste (START/STOP).
  4. Abwechselnd werden **gn** und die Beschleunigungszeit/Verzögerungszeit angezeigt (Standardmäßig 2 Sekunden lang).
  5. Drücken Sie die Motordrehzahl-Angleichtaste (SPEED , ) und wählen Sie die einzustellende Zeit. (Die Beschleunigungszeit/Verzögerungszeit.) (Einheit: Sekunden)
  6. Drücken Sie die Fehler-Reset-Taste (RESET), um die Einstellungen an den Speicher zu senden. **P7** wird angezeigt.
  7. Wenn Sie andere Parameter einstellen wollen, drücken Sie die Motordrehzahl-Angleichtaste (SPEED , ), um den einzustellenden Parameter zu wählen.
  8. Wenn Sie mit der Einstellung der Parameter fertig sind, drücken Sie die Fehler-Reset-Taste (RESET) und drehen Sie dann den Hauptstromschalter auf AUS.

## ⑧ **P8** Temporärer Motor-/Spindelbetrieb, wenn der LÜFTER gestoppt wurde (80 quadratischer Typ).

- Verfahren
1. Drücken Sie die Start/Stopp-Taste (START/STOP).
  2. **GFF** wird angezeigt. Diese Einstellung ist für den LÜFTER (80 quadratischer Typ) und der Motor/die Spindel wird gestoppt.
  3. Drücken Sie erneut die Start/Stopp-Taste (START/STOP).
  4. **F1** wird angezeigt. Diese Einstellung ist für den vorübergehenden Motor-/Spindelbetrieb vorgesehen, wenn der LÜFTER (80 quadratischer Typ) aufgrund eines Lüfterausfalls angehalten wurde.  
Eine Ausgabe an das externe Warnsignal (WARNING) wird an den CONTROLLER gesendet.
  5. Drücken Sie die Start/Stopp-Taste (START/STOP).
  6. **F2** wird angezeigt. Diese Einstellung ist für den vorübergehenden Motor-/Spindelbetrieb vorgesehen, wenn der LÜFTER (80 quadratischer Typ) aufgrund eines Lüfterausfalls angehalten wurde. Eine Ausgabe an das externe Warnsignal (WARNING) wird an den CONTROLLER gesendet. Wenn andere Warncodes als "AF" auftreten, werden diese Signale an den CONTROLLER gesendet (externes Warnsignal) (WARNING).
  7. Drücken Sie die Fehler-Reset-Taste (RESET).
  8. Wenn Sie andere Parameter einstellen wollen, drücken Sie die Motordrehzahl-Angleichtaste (SPEED , ), um den einzustellenden Parameter zu wählen.
  9. Wenn Sie mit der Einstellung der Parameter fertig sind, drücken Sie die Fehler-Reset-Taste (RESET) und drehen Sie dann den Hauptstromschalter auf AUS.

## ⑨ P9 Bestätigung der Parameter-Einstellung

- Verfahren
1. Drücken Sie die Start/Stopp-Taste (START/STOP).
  2. Die Einstellinhalte von P1 ( OFF oder ON ) und P1 werden angezeigt.
  3. Drücken Sie die Start/Stopp-Taste (START/STOP).
  4. Die Einstellinhalte von P2 ( OFF oder ON ) und P2 werden angezeigt.
  5. Drücken Sie die Start/Stopp-Taste (START/STOP).
  6. Die Einstellinhalte von P3 ( OFF oder Einstellen der Motordrehzahl) und P3 werden angezeigt.  
Wenn die Motordrehzahl  $30.000\text{min}^{-1}$  (U/min) beträgt, wird 3000 angezeigt.
  7. Drücken Sie die Start/Stopp-Taste (START/STOP).
  8. Die Einstellinhalte von P4 ( OFF oder Maximale Motordrehzahl) und P4 werden angezeigt.
  9. Drücken Sie die Start/Stopp-Taste (START/STOP).
  10. Die Einstellinhalte von P5 ( OFF oder ON ) und P5 werden angezeigt.
  11. Drücken Sie die Start/Stopp-Taste (START/STOP).
  12. Die Einstellinhalte von P6 ( OFF oder ON ) und P6 werden angezeigt.
  13. Drücken Sie die Start/Stopp-Taste (START/STOP).
  14. Die Einstellinhalte von P7 ( OFF oder ON ) und P7 werden angezeigt.
  15. Die Einstellinhalte von P8 ( OFF, F1 oder F2 ) und P8 werden angezeigt.
  16. Sie können durch Drücken der Start/Stopp-Taste (START/STOP) durch die Optionen blättern.
  17. Wenn Sie andere Parameter einstellen wollen, drücken Sie die Motordrehzahl-Angleichstaste (SPEED , ), um den einzustellenden Parameter zu wählen.
  18. Wenn Sie mit dem ÄNDERN der Parameter fertig sind und den Parametermodus verlassen möchten, drücken Sie die Fehler-Reset-Taste (RESET) und schalten Sie dann Hauptschalter der Steuerung aus und wieder ein.

## 19. FUNKTION ZUM ZURÜCKSETZEN DER BEDIENFELDEINSTELLUNGEN ▬

Beim Einschalten nimmt das System alle Bedienfeldeinstellungen in dem Zustand wieder auf, in dem sie sich befanden, als der CONTROLLER ausgeschaltet wurde.

Die folgenden Einstellungen bleiben erhalten

- (1) Motordrehzahl
- (2) Drehrichtung (FWD., REV.)
- (3) Steuermodus (MANUAL, AUTO)
- (4) Parametereinstellungen P1 - P8

## 20. EINLAUFVERFAHREN ▬

Bei Transport, Lagerung oder Installation setzt sich das Fett in den Lagern ab. Wenn die Spindel plötzlich bei hoher Drehzahl betrieben wird, kann ungleichmäßig verteiltes Fett Überhitzung und Lagerschäden verursachen. Nach Installation, Reparatur, Betrieb oder langem Nichtbetrieb führen Sie bitte das Einlaufverfahren aus. Siehe "Einlaufverfahren" in der Bedienungsanleitung von Motor/Spindel.

## 21. OPTIONALE GERÄTE FÜR DEN CONTROLLER ▬

### 21 - 1 SCHUTZRELAISKASTEN E4000

Wenn Sie den SCHUTZRELAISKASTEN E4000 verwenden, schließen Sie ihn an den CONTROLLER E4000 an.

#### (1) Merkmale

##### ① Schutzrelais

Wenn ein NO-Kontakt verschweißt ist, bewahren alle NC-Kontakte einen Mindestabstand von 0,5 mm, wenn die Spule nicht stromversorgt ist.

NO-Kontakte (Schließer): Motor-Stromleitung

NC-Kontakte (Öffner): Kontaktausgang

- ② Schutz der Maschine bei Verwendung des Schutzrelaiskontaktausgangs
- Bei einem Nothalt-Signaleingang, der mit dem Öffnen einer Schutzvorrichtung für Industriemaschinen gekoppelt ist, wird das Schutzrelais aktiviert und die Motorstromleitung geöffnet.
  - Der Kontaktausgang ((SAFE-1A) - (SAFE - 1B), (SAFE - 2A) - (SAFE - 2B)) der NC-Kontakte kann zur Erkennung des Öffnens der Motorstromleitung verwendet werden.  
Wenn NO Kontakte zusammengeschweißt werden, bewahren die Schaltausgänge durch einen Zwangsführung-Mechanismus einen AUS-Zustand (Offen). Daher kann das Schutzrelais als Öffnungssignal einer beweglichen Schutzvorrichtung mit einem Verriegelungsmechanismus für Industriemaschinen verwendet werden.

(2) Technische Daten

Tabelle 19

Produktname	E4000 SCHUTZRELAISKASTEN	
Modell	E4000 - SRB	
Gewicht	850 g (Hauptgehäuse)	
Standardzubehör	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Relaiskabel • • 1 Stck.</li> <li>• Steckerabdeckung • • 2 Stck.</li> <li>• Bedienungsanleitung • • 1 Satz.</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Nothalt-Kabel • • 1 Stck.</li> <li>• Anschlusskappe • • 1 Stck.</li> </ul>

## 21 - 2 E4000 Bedienfeld-Verlängerungskabel

(1) Merkmale

Dieses Bedienfeld-Verlängerungskabel ist so konzipiert, dass das Bedienfeld 4 m vom CONTROLLER E4000 entfernt montiert werden kann.

(2) Technische Daten

Tabelle 20

Produktname	E4000 Bedienfeld-Verlängerungskabel	
Modell	E4000 - PEX4	
Abmessungen der Frontblende	73 mm x 73 mm	
Anreihbar, Rastermaß	63 mm x 63 mm	
Anreihbar, Lochabmessungen	ϕ 3,4 mm	
Kabellänge	4 m	
Standardzubehör	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Befestigungsschraube (M3) • • 4 Stck.</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Bedienungsanleitung • • 1 Satz.</li> </ul>

## 21 - 3 E4000 BOX für das Bedienfeld

(1) Merkmale

Dies ist ein praktischer Abstandshalter, mit dem das Verlängerungskabel des Bedienfelds E4000 bequem an der Maschinensteuerung angebracht werden kann.

(2) Technische Daten

Tabelle 21

Produktname	E4000 BOX für das Bedienfeld	
Modell	E4000 - PB	
Gewicht	216 g	
Standardzubehör	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Gehäuse A • • 1 Stck.</li> <li>• Blindplatte • • 1 Stck.</li> <li>• Befestigungsschraube (M4) • • 2 Stck.</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Gehäuse B • • 1 Stck.</li> <li>• Befestigungsschraube (M3) • • 6 Stck.</li> <li>• Bedienungsanleitung • • 1 Satz.</li> </ul>



## 22. WARTUNG

### 22 - 1 KÜHLLÜFTER

Die LÜFTER (80 quadratischer Typ und 40 quadratischer Typ) für die Kühlung des CONTROLLERS befinden sich innen im CONTROLLER.

LÜFTER (80 quadratischer Typ): Befindet sich auf der Rückseite des Bedienfelds im CONTROLLER.  
Der LÜFTER FAN (80 quadratischer Typ) kann vom Kunden ausgetauscht werden (Ersetzen gemäß "22 - 2 LÜFTER (80 quadratischer Typ) Austauschmethode").

LÜFTER (40 quadratischer Typ): Befindet sich an der Steuerplatine im CONTROLLER.  
Sollte eine Fehlfunktion des LÜFTERS (40 quadratischer Typ) auftreten, ist eine sofortige Reparatur erforderlich. (Schicken Sie den CONTROLLER an einen NAKANISHI-Händler ein.)

### 22 - 2 LÜFTER (80 quadratischer Typ) Austauschmethode

#### ⚠ GEFAHR

**NAKANISHI warnt alle Endbenutzer davor, den LÜFTER E4000 (80 quadratischer Typ) nicht auszutauschen, während die Steuerspannung eingeschaltet ist oder wenn das Hauptnetzkabel mit Strom versorgt wird. Trennen Sie die Hauptstromversorgung von der Stromquelle und lassen Sie die zugeführte Luft von der Schnellkupplung AIR IN ab, bevor Sie den E4000 LÜFTER (80 quadratischer Typ) austauschen. Die Nichtbeachten dieser Anweisungen kann zu schweren Verletzungen oder zum Tod durch Stromschlag führen.**

#### ⚠ WARNUNG

**Demontage und Montage des CONTROLLERS dürfen nur zum Austauschen des LÜFTERS (80 quadratischer Typ) durchgeführt werden. Demontage und Montage sollten gemäß dieser Bedienungsanleitung durchgeführt werden. Demontieren Sie diesen CONTROLLER aus keinem anderen Grund.**

#### ⚠ VORSICHT

**Beachten Sie beim Demontieren des CONTROLLERS E4000 den Anbringungsort der entfernten Schrauben. Berücksichtigen Sie beim Zusammenbau alle Schrauben.**

- (1) Schalten Sie den Hauptschalter des CONTROLLERS aus. Schalten Sie die Stromversorgung und die Luftzufuhr des CONTROLLERS aus.
- (2) Entfernen Sie die Befestigungsschrauben (2 Stück) vom Gehäuse (Rahmen) des CONTROLLERS (Abb. 37).
- (3) Entfernen Sie die runde Netzkabelklemme vom Hauptstromversorgungsanschluss.  
Entfernen Sie das Netzkabel, das Motorkabel, den Luftschlauch, die Schutzabdeckung A, B und optionales Zubehör usw. vom CONTROLLER.



Abb. 37



Abb. 38

- (4) Entfernen Sie das Gehäuse (Bedienfeld) vom CONTROLLER (Abb. 39).
- (5) Entfernen Sie das Kabel des LÜFTERS (Abb. 40).

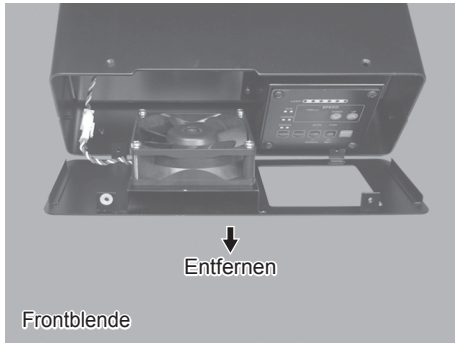


Abb. 39

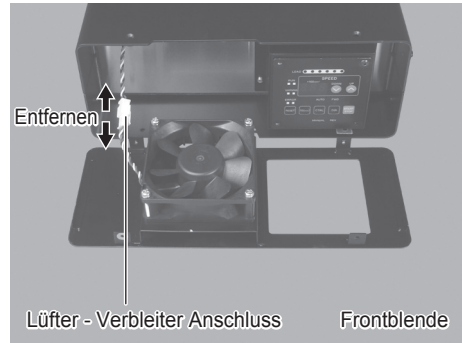


Abb. 40

- (6) Entfernen Sie die Befestigungsschrauben des LÜFTERS (4 Stück) vom Gehäuse (Frontblende) des CONTROLLERS (Abb. 41).
- (7) Entfernen Sie den LÜFTER vom Gehäuse (Frontblende) des CONTROLLERS (Abb. 42).
- (8) Entfernen Sie die Platte für den LÜFTER vom Gehäuse (Frontblende). Reinigen Sie das Gehäuse (Frontblende) und die Platte mit einem fusselfreien Tuch (Abb. 42).

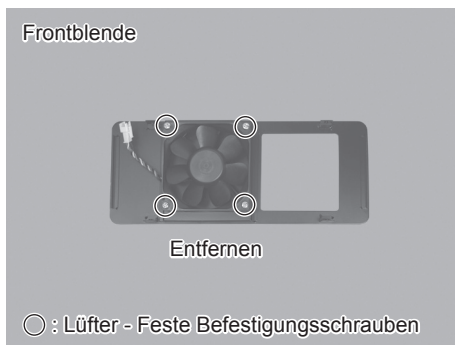


Abb. 41

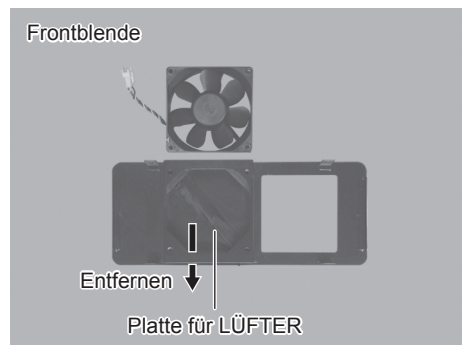


Abb. 42

- (9) Bringen Sie die Platte für den LÜFTER am Gehäuse (Frontblende) wie in Abb. 43 gezeigt an.
- (10) Befestigen Sie den Ersatz-LÜFTER mit Hilfe der LÜFTER-Befestigungsschrauben (4 Stck.) am Gehäuse (Frontblende). (Angegebenes Drehmoment:  $0,5 \text{ N}\cdot\text{m} \pm 0,1$ ) (Abb. 44).

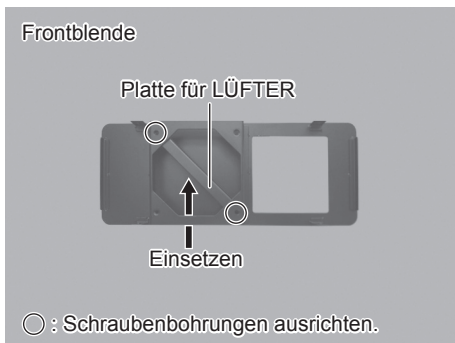


Abb. 43



Abb. 44

(11) Schließen Sie den Stecker des LÜFTERKABELS an (Abb. 45).

(12) Bringen Sie die Frontblende wieder am Hauptgehäuse des CONTROLLERS an (Abb. 45).

## ⚠ VORSICHT

Ziehen Sie nach dem Einstecken des LÜFTERKABELS vorsichtig am LÜFTERKABEL, um sicherzustellen, dass sich der Kabelanschluss des LÜFTERS nicht löst.

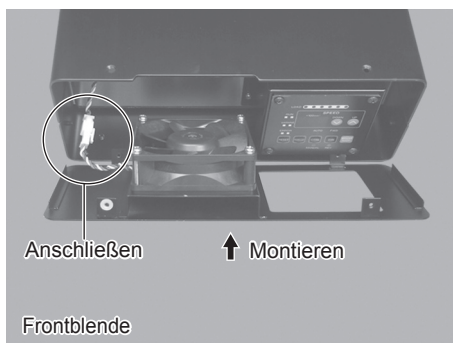


Abb. 45

(13) Befestigen Sie die Oberseite des Gehäuses (Abdeckung) mit den Befestigungsschrauben (2 Stck.) am Hauptgehäuse des CONTROLLERS. (Abb. 46).

(14) Befestigen Sie das Gehäuse (Rahmen) mit den Befestigungsschrauben (je 2 Stck.) am Hauptgehäuse des CONTROLLERS. (Abb. 47).



Abb. 46



Abb. 47

## 22 - 3 Bestätigung des LÜFTER-Betriebs

(1) Schalten Sie die Stromversorgung des CONTROLLERS ein.

(2) Schalten Sie den Hauptstromschalter des CONTROLLERS ein.

(3) Stellen Sie sicher, dass der Fehlercode "EF1" auf dem Display des CONTROLLERS nicht mehr angezeigt wird.

Kein Fehlercode bedeutet, dass sich der LÜFTER im normalen Betrieb befindet.

\* Der Fehlercode "EF1" wird an der Anzeige des CONTROLLERS angezeigt.

- ① Schalten Sie den Hauptstromschalter am CONTROLLER und die eingehende Stromversorgung erneut aus.
- ② Überprüfen Sie die Verbindung des LÜFTER-Kabels, indem Sie den CONTROLLER erneut demontieren.
- ③ Überprüfen Sie den LÜFTER-Betrieb erneut, indem Sie den CONTROLLER wieder zusammenbauen. Wenn sich alle Funktionen im Normalbetrieb befinden, fahren Sie mit Abschnitt "22 - 4 Bestätigung des normalen Betriebs" fort.

Wenn der Fehlercode "EF" erneut an der Anzeige des CONTROLLERS angezeigt wird, setzen Sie den Betrieb nicht fort. Dies kann zu Schäden am LÜFTER oder am CONTROLLER führen. Senden Sie den CONTROLLER und den ERSATZLÜFTER an ein autorisiertes NAKANISHI Service Center.

Wenn der Fehlercode "EFP" angezeigt wird, setzen Sie Parameter **PF** auf **GFP**.

## 22 - 4 Bestätigung des normalen Betriebs

Versorgen Sie den CONTROLLER wieder mit Luft. Schalten Sie den Netzschalter des CONTROLLERS ein. Überprüfen Sie, ob der CONTROLLER normal funktioniert.

- Wenn der CONTROLLER nicht normal funktioniert, kann er beschädigt werden. Senden Sie ihn zur Wartung an einen NAKANISHI Service Center ein.

## 23. STÖRUNGSSUCHE

Wenn ein Problem auftritt oder Fragen vorliegen, gehen Sie bitte zunächst die folgende Liste durch, ehe Sie sich an Ihren Händler wenden.

Störung	Ursache	Prüfung/Abhilfe
Motor läuft nicht.	Es liegt kein Strom an.	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Stellen Sie sicher, dass der Hauptstromschalter auf der Rückseite des CONTROLLERS auf EIN gestellt ist.</li> <li>• Stellen Sie sicher, dass der runde Anschluss des Netzkabels fest mit der Klemme der Klemmenleiste für den Wechselstromeingang verbunden ist. (Siehe S. 17 Abschnitt "11. STROMKABELVERBINDUNG".)</li> </ul>
	Der Motorkabelstecker (Stromleitung oder Signalleitung) ist nicht mit dem Motor und dem CONTROLLER verbunden.	Schließen Sie den Stecker des Motorkabels (Stromleitung oder Signalleitung) korrekt an den Motor und den CONTROLLER an.
	Die Steuertaste (CTRL) ist auf den manuellen Modus gestellt, aber es wurde versucht, mit einem externen Befehlssignal über Eingang/Ausgang-Anschluss A zu starten.	Starten Sie mit der Start/Stop-Taste (START/STOP) oder stellen Sie die Steuertaste (CTRL) am Bedienfeld auf Auto-Modus.
	Die Steuertaste (CTRL) ist auf den Auto-Modus gestellt, aber es wurde versucht, manuell mit der Start-Taste (START/STOP) am Bedienfeld zu starten.	Starten Sie mit einem externen Befehlssignal oder stellen Sie die Steuertaste am Bedienfeld auf den manuellen Modus. (Beim Starten mit einem externen Befehlssignal siehe S. 24 Abschnitt "16 - 1 (1) Details der Signale des externen Eingang/Ausgang-Anschlusses A Tabelle 4 Pin Nr. 14".)
	Bei Verwendung des E4000 Schutzrelaiskastens ist das Not-Aus-Signal AUS (Offen).	Stellen Sie das NOT-AUS-Signal auf "EIN" (Geschlossen).
	Es ist ein Fehler aufgetreten. (Fehler-LED leuchtet.)	Prüfen Sie S. 36 Abschnitt "17 - 3 Zurücksetzen des Systems nach Fehlercode". Siehe Tabelle 7. Der Fehler wird erst freigegeben, wenn die Fehlerursache beseitigt ist.
	Niedriger Luftdruck	Stellen Sie den Luftdruck auf 0,2 - 0,35 MPa ein.
Die Motordrehzahl wird nicht richtig angezeigt.	Falsche Motordrehzahl	Vergewissern Sie sich, dass die Solldrehzahl des angeschlossenen Motors und die Solldrehzahl der Motorspannung korrekt sind. (Siehe Bedienungsanleitung der Motorspindel.)
	Die feste Motordrehzahl ist im Parameter $P3$ festgelegt.	Geben Sie Parameter $P3$ frei. (Siehe S. 43 Abschnitt "18 - 4 ③ $P3$ Einstellen der festen Motordrehzahl".)

Störung	Ursache	Prüfung/Abhilfe
Die Motordrehzahl wird nicht richtig angezeigt.	Die maximale Motordrehzahl überschreitet nicht die vom Parameter $P4$ festgelegte Motor-Solldrehzahl.	Stellen Sie die maximale Motordrehzahl über die Motordrehzahl ein, die vom Parameter $P4$ festgelegt ist. (Siehe S. 43 Abschnitt "18 - 4 ④ $P4$ Einstellen der maximalen Motordrehzahl".)
	Falsche Einstellung der Motordrehzahl gemäß Parameter $P5$ .	Stellen Sie die Motordrehzahl durch die in Parameter $P5$ festgelegte Motordrehzahl ein. Wenn $P2$ im AUTO-Modus auf AUS gesetzt ist, ändern Sie $P2$ in $on$ .
Die Spindel dreht sich nicht oder dreht sich nicht gleichmäßig.	Die Spindellager sind beschädigt.	Ersetzen Sie alle Kugellager. (Zur Wartung an einen NAKANISHI-Händler senden.)
	Der Motor ist beschädigt.	Ersetzen Sie den Motor. (Zur Wartung an einen NAKANISHI-Händler senden.)
Überhitzung beim Drehen.	Schneidabfälle haben die Kugellager verunreinigt und beschädigt.	Ersetzen Sie alle Kugellager. (Zur Wartung an einen NAKANISHI-Händler senden.)
	Niedriger Luftdruck.	Überprüfen Sie den Anschluss des Luftschlauchs und den Luftdruck.
Anormale Vibration oder Geräusche beim Drehen.	Das Werkzeug ist verbogen.	Ersetzen Sie das Werkzeug.
	Schneidabfälle haben die Kugellager verunreinigt.	Ersetzen Sie alle Kugellager. (Zur Wartung an einen NAKANISHI-Händler senden.)
	Die Spindellager sind beschädigt.	
Werkzeugschlupf.	Die Spannzange oder Überwurfmutter sind nicht richtig installiert.	Prüfen und reinigen Sie die Spannzange und Überwurfmutter. Installieren Sie die Spannzange und Überwurfmutter erneut.
	Die Spannzange und Überwurfmutter sind verschlissen.	Ersetzen Sie die Spannzange und Überwurfmutter.
Hohe Unrundheit.	Das Werkzeug ist verbogen.	Ersetzen Sie das Werkzeug.
	Die Überwurfmutter ist nicht richtig installiert.	Sichern Sie die Spannzange und Überwurfmutter richtig.
	Die Spannzange und Überwurfmutter sind verschlissen.	Ersetzen Sie die Spannzange und die Überwurfmutter.
	Das Innere der Spindel ist verschlissen.	Ersetzen Sie die Spindelwelle. (Zur Wartung an einen NAKANISHI-Händler senden.)
	Verunreinigungen sind in die Spannzange und Überwurfmutter oder in die Spindel eingedrungen.	Reinigen Sie die Spannzange, die Überwurfmutter sowie das Innere von Kegel und Spindel.
	Die Spindellager sind beschädigt.	Ersetzen Sie alle Kugellager. (Zur Wartung an einen NAKANISHI-Händler senden.)

## 24. ENTSORGUNG DES CONTROLLERS

Wenn ein CONTROLLER entsorgt werden muss, müssen alle geltenden Vorschriften und Gesetze für die ordnungsgemäße Entsorgung von elektrischen Komponenten.



---

**NAKANISHI INC.**  [www.nakanishi-inc.com](http://www.nakanishi-inc.com)

700 Shimohinata, Kanuma, Tochigi 322-8666, Japan

Contents are subject to change without notice.

**NSK America Corp** [www.nskamericacorp.com](http://www.nskamericacorp.com)

1800 Global Parkway, Hoffman Estates, IL 60192, USA